



# Systeme II

## 3. Die Datensicherungsschicht

Christian Schindelhauer

Technische Fakultät

Rechnernetze und Telematik

Albert-Ludwigs-Universität Freiburg

Version 12.05.2016

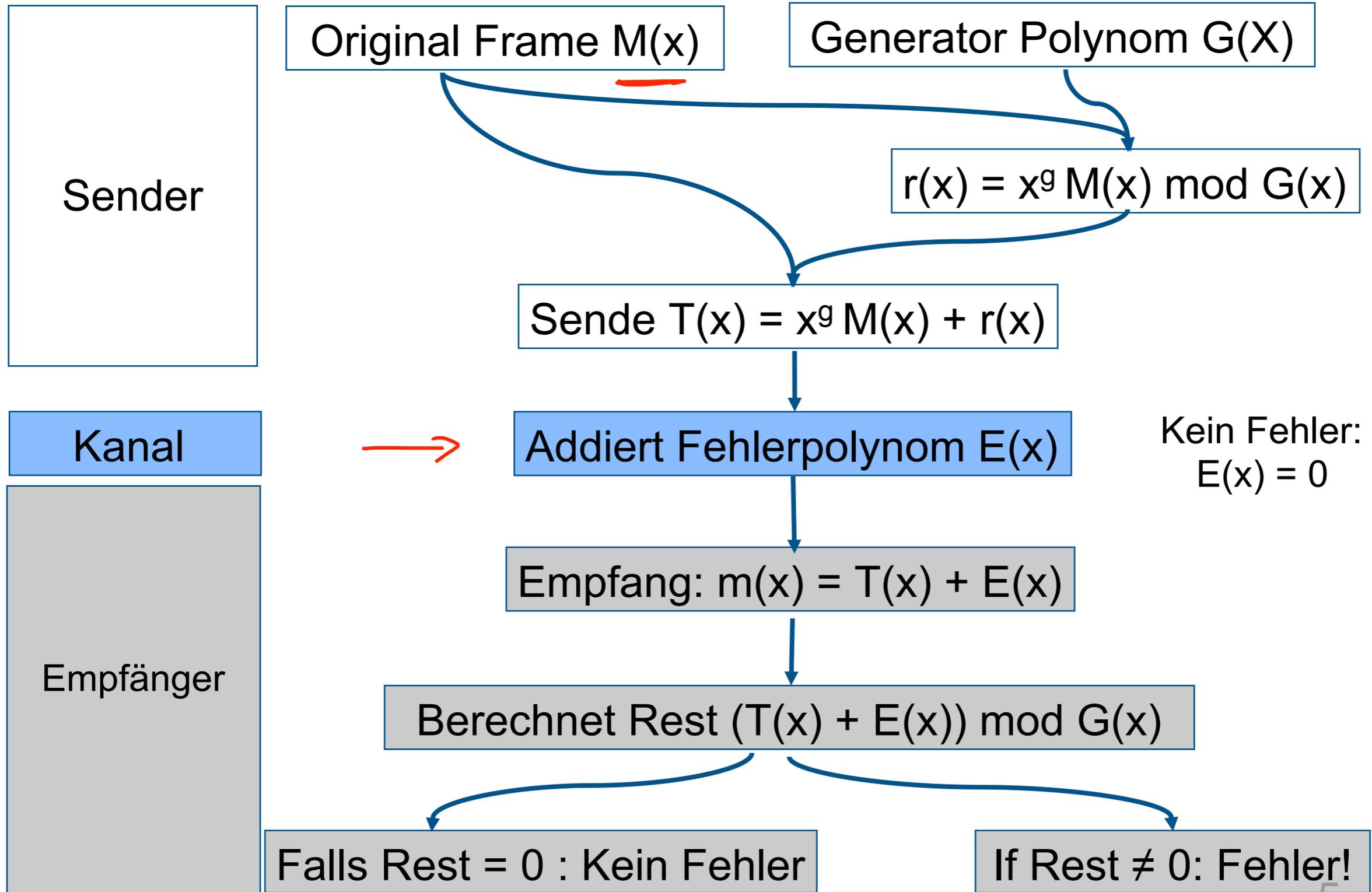
- Idee:
  - Betrachte Bitstring der Länge  $n$  als Variablen eines Polynoms
- Bit string:  $b_n b_{n-1} \dots b_1 b_0$   
Polynom:  $b_n x^n + \dots + b_1 x^1 + b_0$ 
  - Bitstring mit  $(n+1)$  Bits entspricht Polynom des Grads  $n$
- Beispiel
  - $A \text{ xor } B = A(x) + B(x)$
  - Wenn man  $A$  um  $k$  Stellen nach links verschiebt, entspricht das
    - $B(x) = A(x) x^k$
- Mit diesem Isomorphismus kann man Bitstrings dividieren

- Definiere ein Generatorpolynom  $G(x)$  von Grad  $g$ 
  - Dem Empfänger und Sender bekannt
  - Wir erzeugen  $g$  redundante Bits
- Gegeben:
  - Frame (Nachricht)  $M$ , als Polynom  $M(x)$
- Sender
  - Berechne den Rest der Division  $r(x) = x^g M(x) \bmod G(x)$
  - Übertrage  $T(x) = x^g M(x) + r(x)$ 
    - Beachte:  $x^g M(x) + r(x)$  ist ein Vielfaches von  $G(x)$
- Empfänger
  - Empfängt  $m(x)$
  - Berechnet den Rest:  $m(x) \bmod G(x)$

- Keine Fehler:
  - $T(x)$  wird korrekt empfangen
- Bitfehler:  $T(x)$  hat veränderte Bits
  - Äquivalent zur Addition eines Fehlerpolynoms  $E(x)$
  - Beim Empfänger kommt  $T(x) + E(x)$  an
- Empfänger
  - Empfangen:  $m(x)$
  - Berechnet Rest  $m(x) \bmod G(x)$
  - Kein Fehler:  $m(x) = T(x)$ ,
    - dann ist der Rest 0
  - Bit errors:  $m(x) \bmod G(x) = (T(x) + E(x)) \bmod G(x)$   
 $= \underbrace{T(x) \bmod G(x)}_0 + \underbrace{E(x) \bmod G(x)}_{\text{Fehlerindikator}}$

$$11011 = 11 \cdot 1001$$

$$1x^4 + 0x^3 + 0x^2 + x + 1 \quad | \quad 10011$$



$$\begin{array}{cccccccc}
 & & \downarrow & & \downarrow & & 1 & 1 & 0 & 1 \\
 \boxed{1} & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & \boxed{0} & \boxed{0} & \boxed{0} & \boxed{0} & : 10011 = \dots \text{Rest } (10) \\
 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & & & & & & & & 10111011 \\
 & & & & & & & & & & & & \dots
 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccccccccccc}
 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 - & & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & & & & & & \\
 \hline
 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccccccc}
 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 - & & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & & & & \\
 \hline
 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccccccc}
 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 - & & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & & & & \\
 \hline
 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccccccc}
 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 - & & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & & & & \\
 \hline
 \end{array}$$

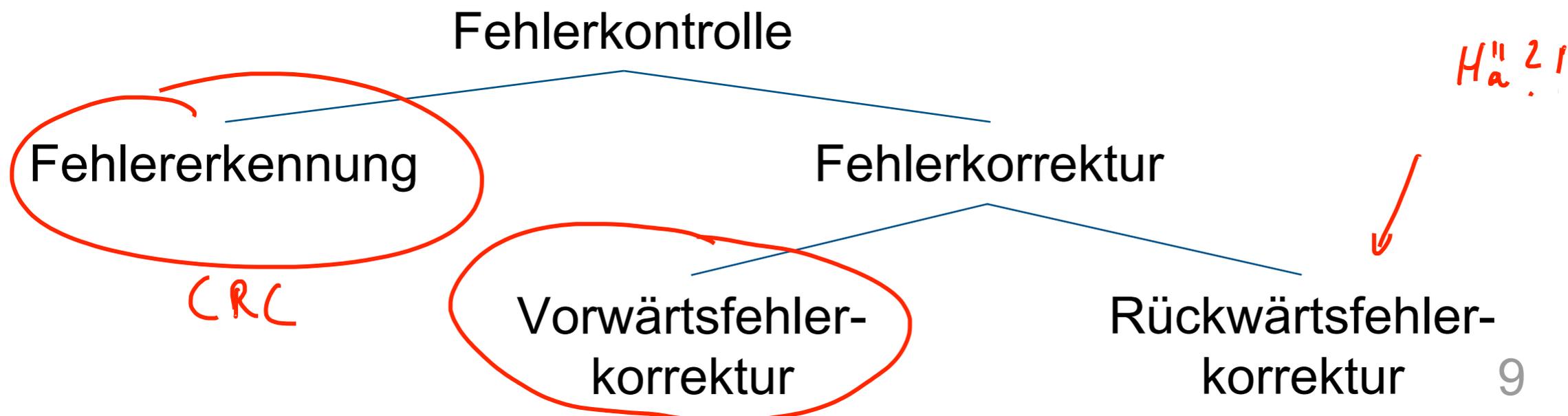
$$\begin{array}{cccccccc}
 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\
 - & & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & & & & \\
 \hline
 \end{array}$$

1101

- Bit-Fehler werden nur übersehen, falls  $E(x)$  ein Vielfaches von  $G(x)$  ist
- Die Wahl von  $G(x)$  ist trickreich:
- Einzel-Bit-Fehler:  $E(x) = x^i$  für Fehler an Position  $i$ 
  - $G(x)$  hat mindestens zwei Summenterme, dann ist  $E(x)$  kein Vielfaches von  $G(x)$  ist
- Zwei-Bit-Fehler:  $E(x) = x^i + x^j = x^j (x^{i-j} + 1)$  für  $i > j$ 
  - $G(x)$  darf nicht  $(x^k + 1)$  teilen für alle  $k$  bis zur maximalen Frame-Länge
- Ungerade Anzahl von Fehlern:
  - $E(x)$  hat nicht  $(x+1)$  als Faktor
  - Gute Idee (?): Wähle  $(x+1)$  als Faktor von  $G(x)$ 
    - Dann ist  $E(x)$  kein Vielfaches von  $G(x)$
- Bei guter Wahl von  $G(x)$ :
  - kann jede Folge von  $r$  Fehlern erfolgreich erkannt werden
- Häufig:
  - $G(x)$  wird als irreduzibles Polynom gewählt, das heißt es ist kein Vielfache eines anderen (kleineren) Polynoms

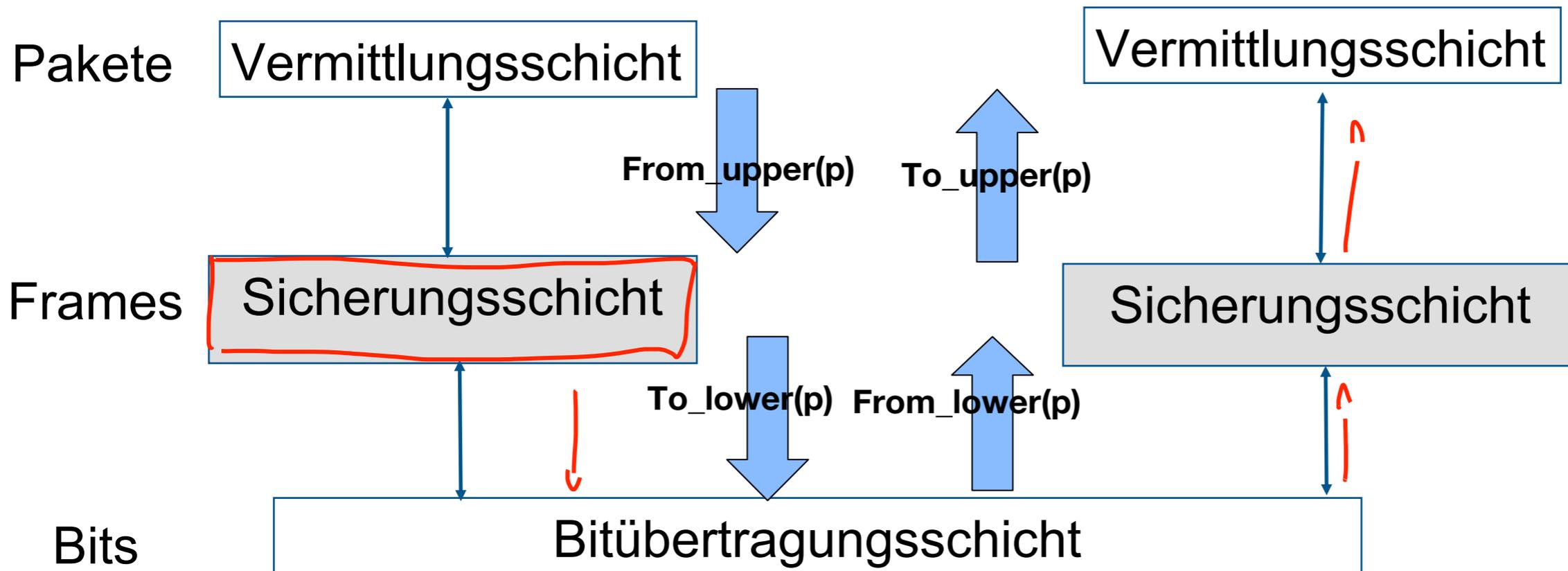
- Verwendetes irreduzibles Polynom gemäß IEEE 802:
  - $x^{32} + x^{23} + x^{16} + x^{12} + x^{11} + x^{10} + x^8 + x^7 + x^5 + x^4 + x^2 + x + 1$
- Achtung:
  - Fehler sind immer noch möglich
  - Insbesondere wenn der Bitfehler ein Vielfaches von  $G(x)$  ist.
- Implementation:
  - Für jedes Polynom  $x^i$  wird  $r(x,i) = x^i \bmod G(x)$  berechnet
  - Ergebnis von  $B(x) \bmod G(x)$  ergibt sich aus
  - $b_0 r(x,0) + b_1 r(x,1) + b_2 r(x,2) + \dots + b_{k-1} r(x,k-1)$
  - Einfache Xor-Operation

- Zumeist gefordert von der Vermittlungsschicht
  - Mit Hilfe der Frames
- Fehlererkennung
  - Gibt es fehlerhaft übertragene Bits?
- Fehlerkorrektur
  - Behebung von Bitfehlern
  - Vorwärtsfehlerkorrektur (Forward Error Correction)
    - Verwendung von redundanter Kodierung, die es ermöglicht Fehler ohne zusätzliche Übertragungen zu beheben
  - Rückwärtsfehlerkorrektur (Backward Error Correction)
    - Nach Erkennen eines Fehlers, wird durch weitere Kommunikation der Fehler behoben



# Rückwärtsfehlerkorrektur

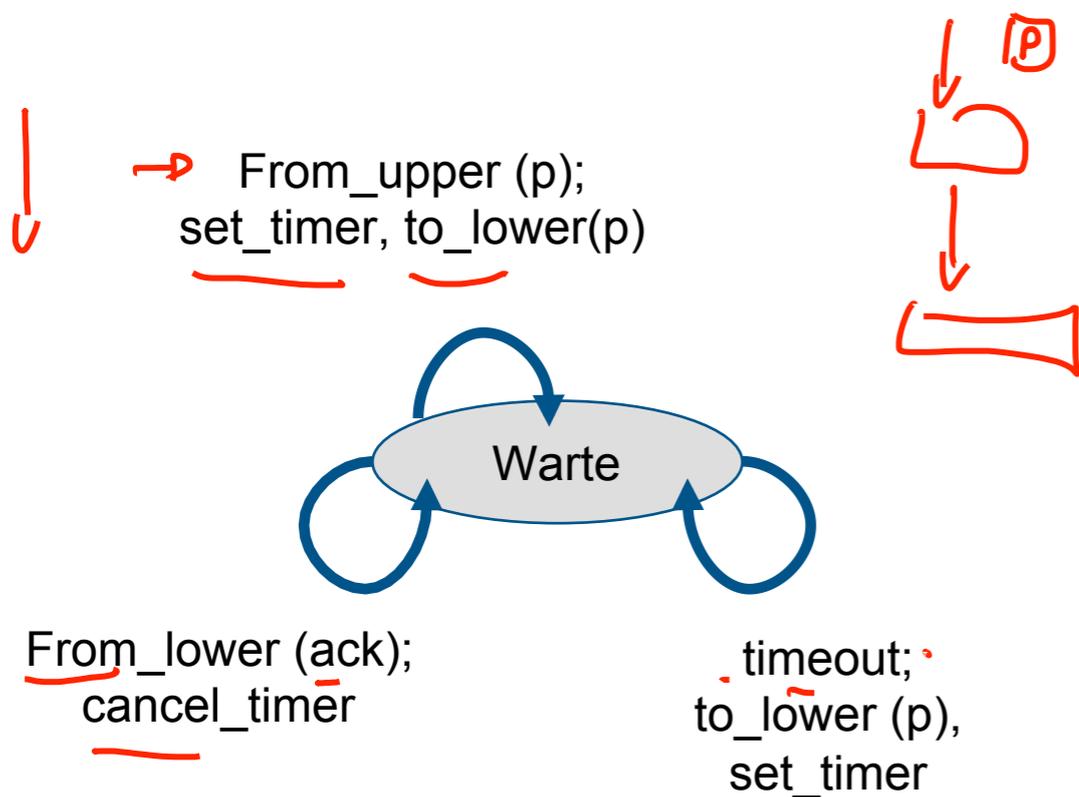
- Bei Fehlererkennung muss der Frame nochmal geschickt werden
- Wie ist das Zusammenspiel zwischen Sender und Empfänger?



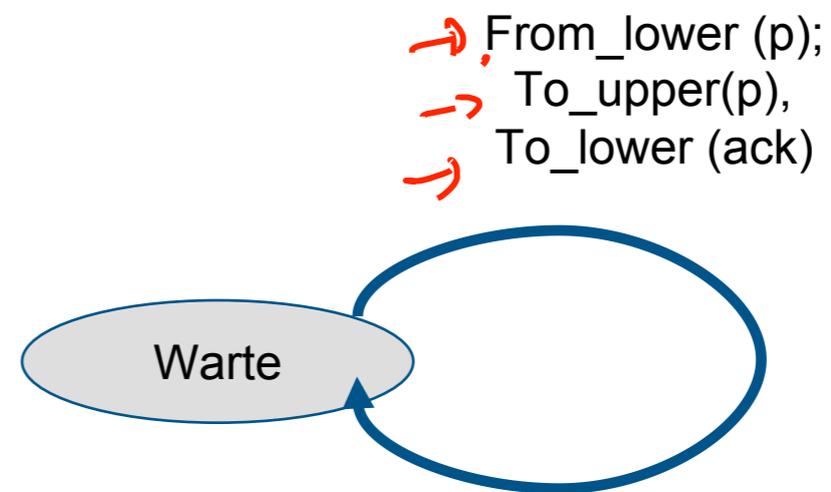
to\_lower, from\_lower beinhalten CRC  
oder (bei Bedarf) Vorwärtsfehlerkorrektur

- Empfänger bestätigt Pakete dem Sender
- Der Sender wartet für eine bestimmte Zeit auf die Bestätigung (acknowledgment)
- Falls die Zeit abgelaufen ist, wird das Paket wieder versendet
- Erster Lösungsansatz

## Sender



## Empfänger



- Probleme
  - Sender ist schneller als Empfänger
  - Was passiert, wenn Bestätigungen verloren gehen?

# 2. Versuch

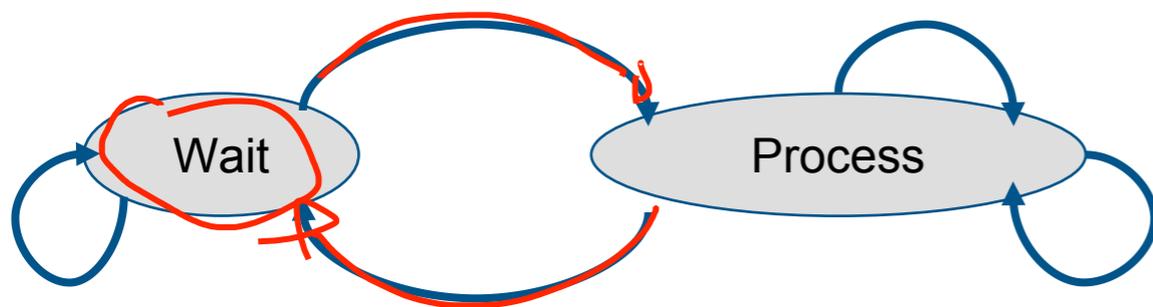
~~WAIT to\_higher (busy)~~

- Lösung des ersten Problems
  - Ein Paket nach dem anderen

## - Sender

From\_higher(p);  
To\_lower(p),  
set\_timer

From\_higher(p);  
to\_higher (busy)



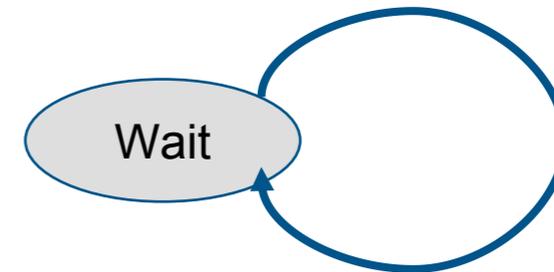
timeout;  
error

From\_lower(ack);  
Cancel\_timer

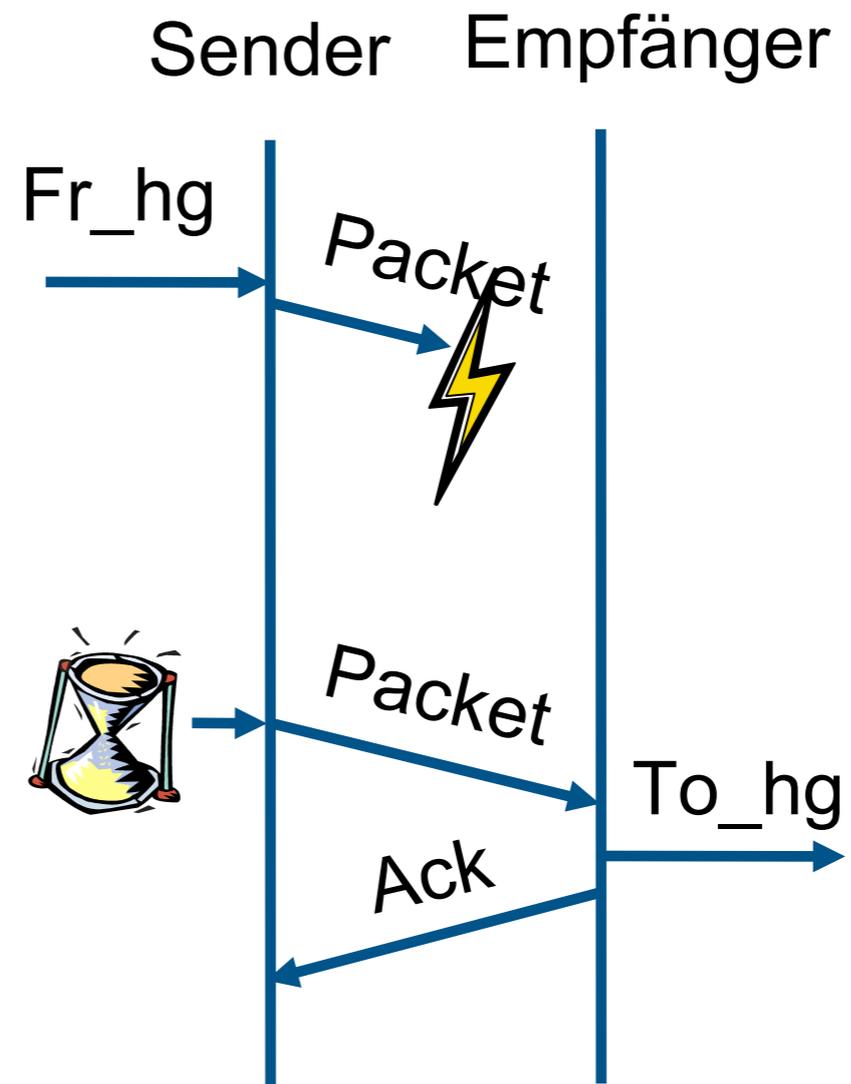
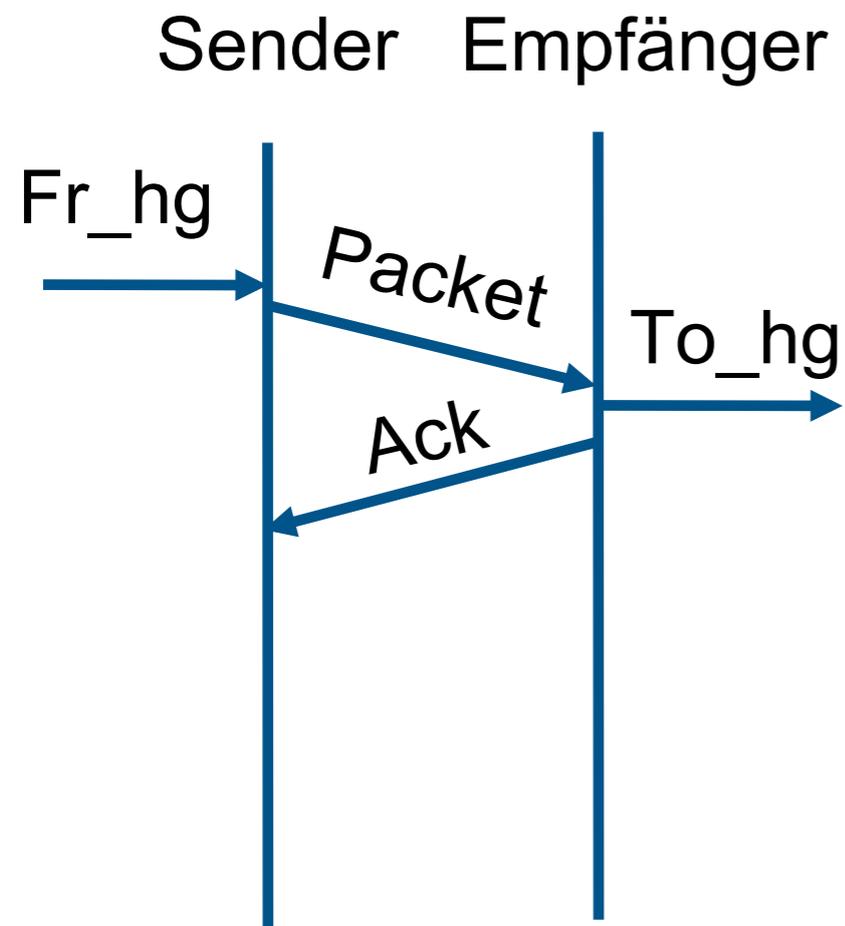
timeout;  
to\_lower (p),  
set\_timer

## Empfänger

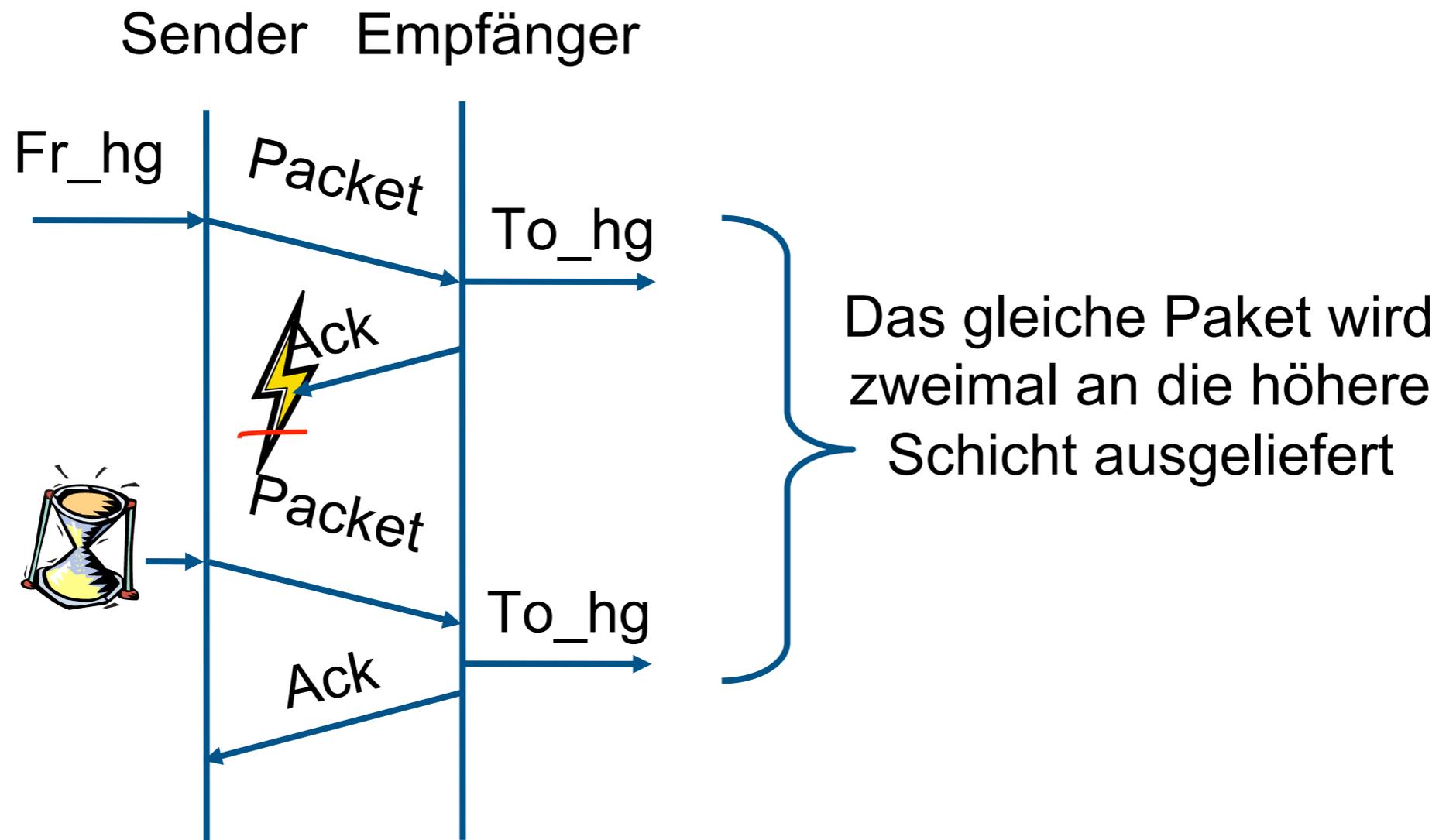
From\_lower (p);  
To\_upper(p),  
to\_lower (ack)



- Protokoll etabliert elementare Flusskontrolle



- 2. Fall: Verlust von Bestätigung

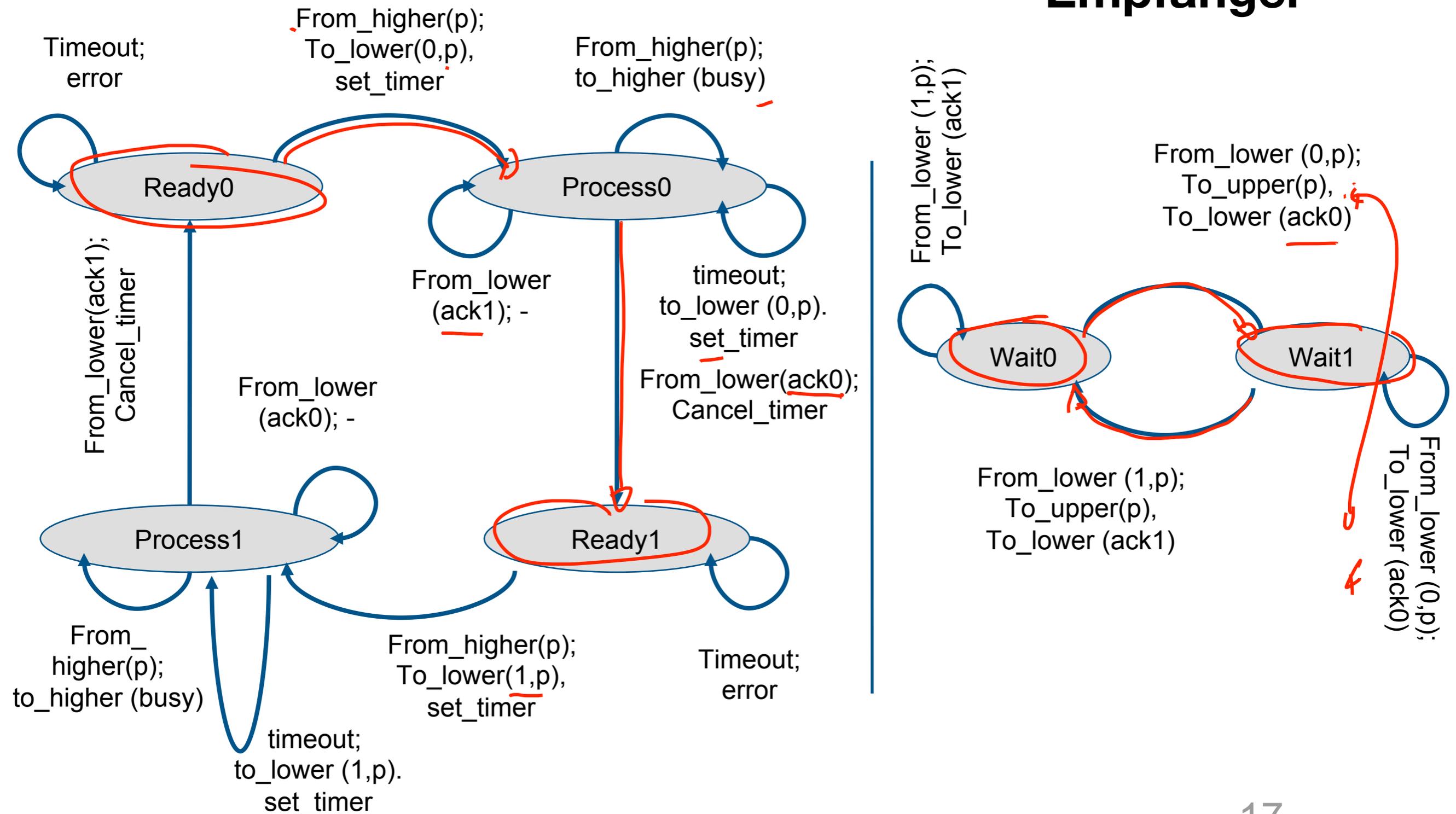


- Sender kann nicht zwischen verlorenem Paket und verlorener Bestätigung unterscheiden
  - Paket muss neu versendet werden
- Empfänger kann nicht zwischen Paket und redundanter Kopie eines alten Pakets unterscheiden
  - Zusätzliche Information ist notwendig
- Idee:
  - Einführung einer Sequenznummer in jedes Paket, um den Empfänger Identifikation zu ermöglichen
  - Sequenznummer ist im Header jedes Pakets
  - Hier: nur 0 oder 1
- Notwendig in Paket und Bestätigung
  - In der Bestätigung wird die Sequenznummer des letzten korrekt empfangenen Pakets mitgeteilt
    - (reine Konvention)

# 3. Versuch: Bestätigung und Sequenznummern

## Sender

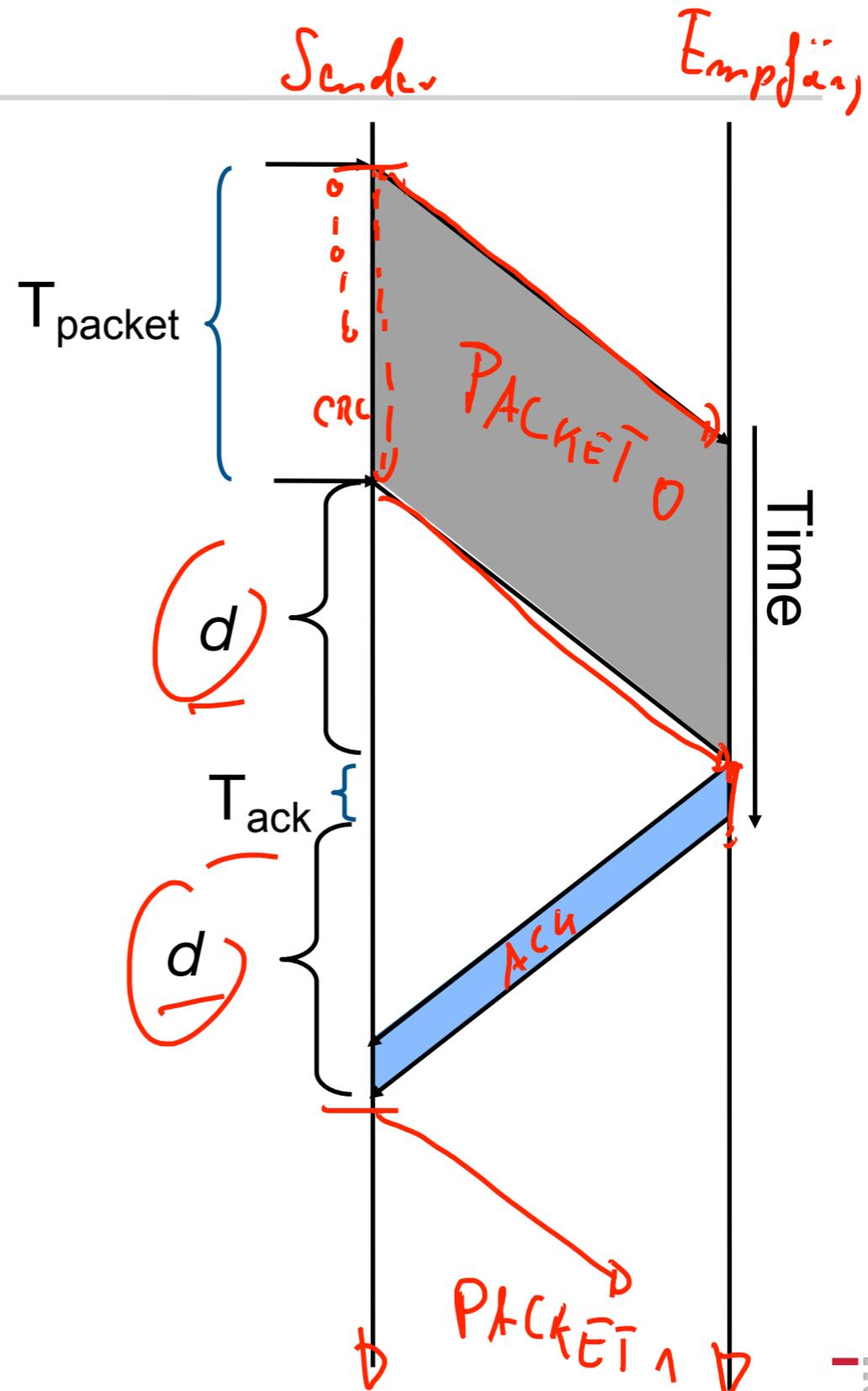
## Empfänger



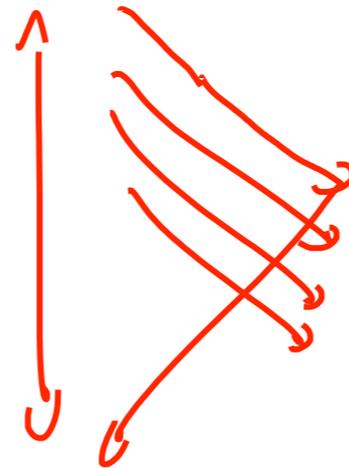
## 3. Version Alternating Bit Protocol

- Die 3. Version ist eine korrekte Implementation eines verlässlichen Protokolls über einen gestörten Kanal
  - Alternating Bit Protokoll
  - aus der Klasse der Automatic Repeat reQuest (ARQ) Protokolle
  - beinhaltet auch eine einfache Form der Flusskontrolle
- Zwei Aufgaben einer Bestätigung
  - Bestätigung, dass Paket angekommen ist
  - Erlaubnis ein neues Paket zu schicken

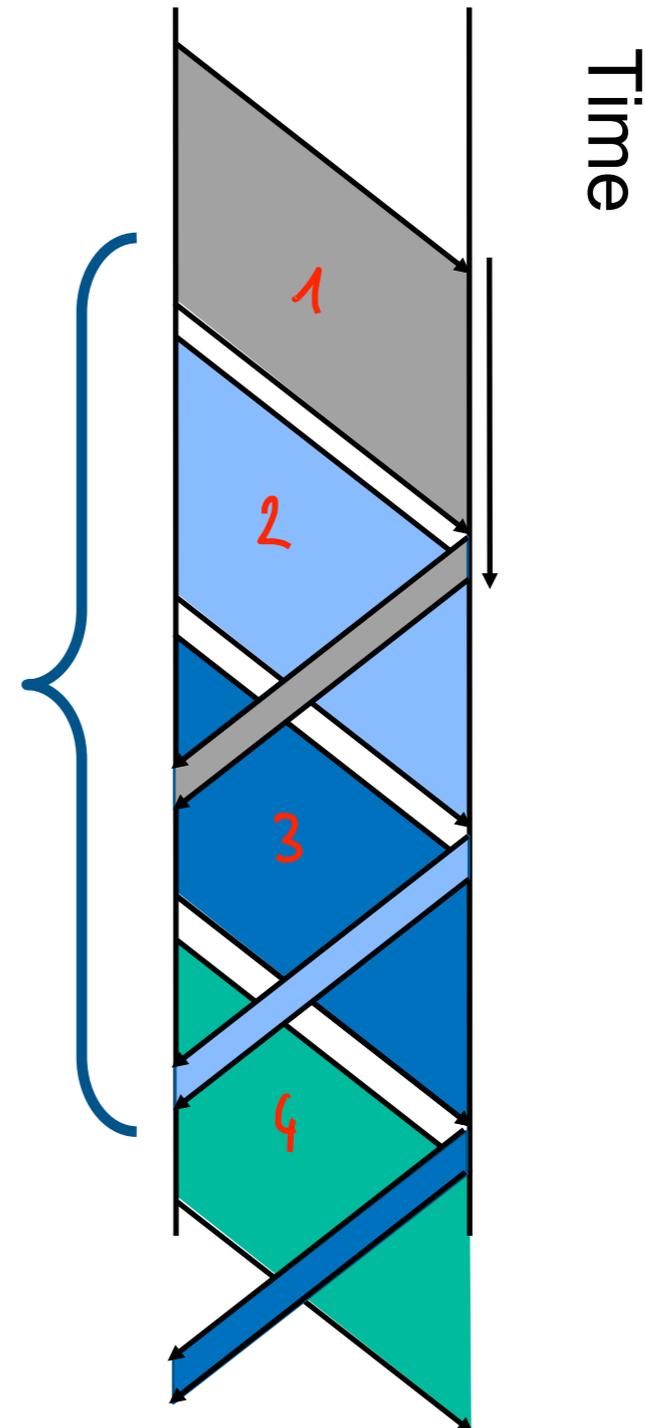
- Effizienz  $\eta$   $\eta$ 
  - Definiert als das Verhältnis zwischen
    - der Zeit um zu senden
    - und der Zeit bis neue Information gesendet werden kann
    - (auf fehlerfreien Kanal)
  - $\eta = T_{\text{packet}} / (T_{\text{packet}} + d + T_{\text{ack}} + d)$
- Bei großen Delay ist das Alternating Bit Protocol nicht effizient



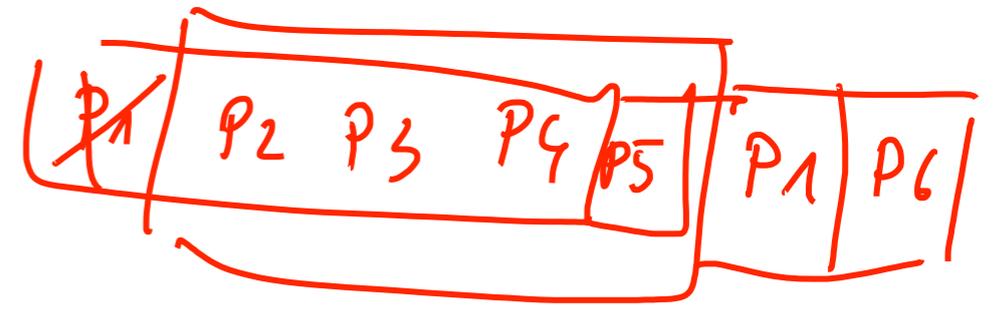
- Durchgehendes Senden von Paketen erhöht Effizienz
  - Mehr “ausstehende” nicht bestätigte Pakete erhöhen die Effizienz
  - “Pipeline” von Paketen
- Nicht mit nur 1-Bit-Sequenznummer möglich



Sender ist immer aktiv:  
Hohe Effizienz



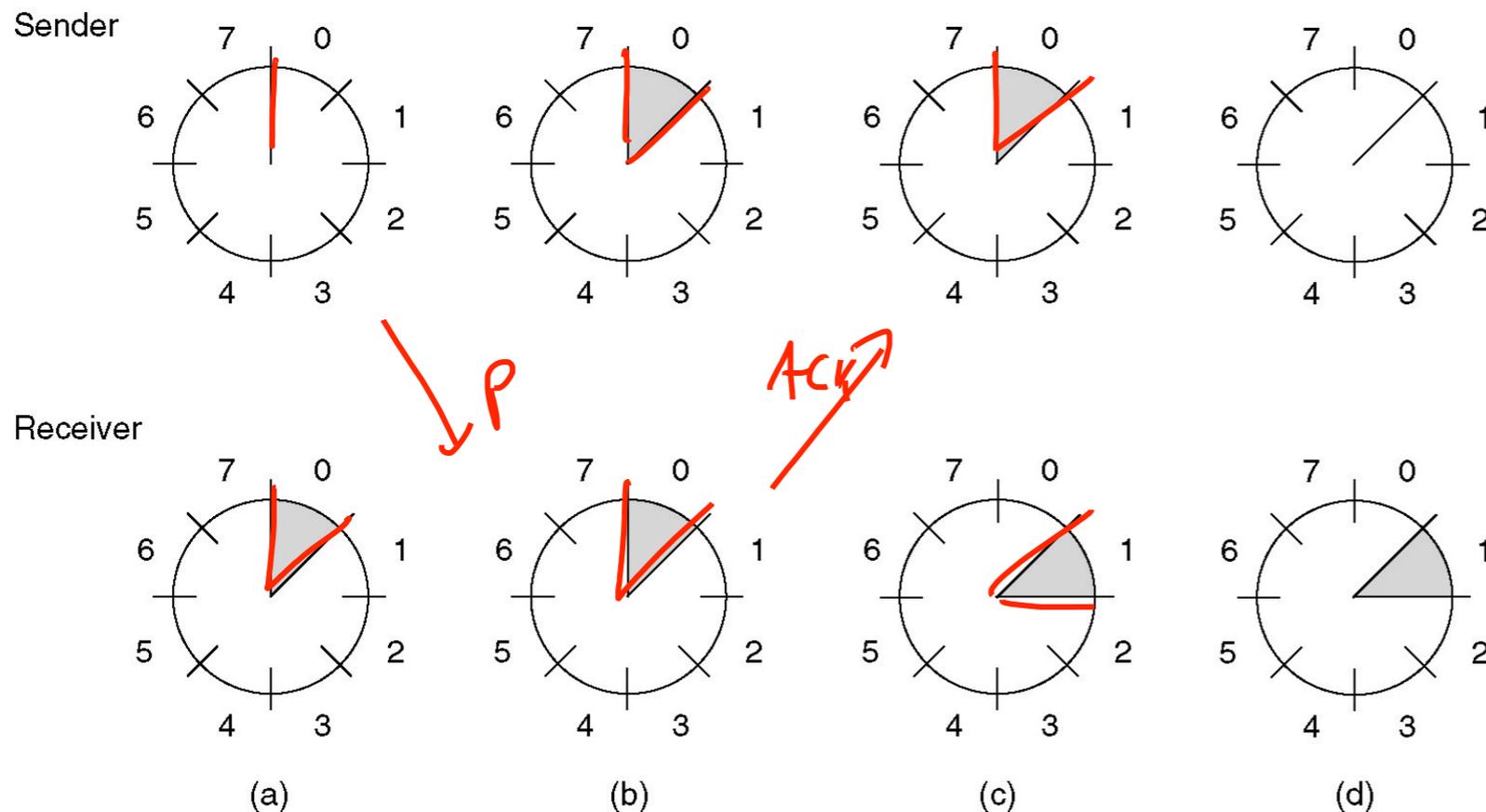
# Gleitende Fenster



- Der Raum für Sequenznummern wird vergrößert
  - auf  $n$  Bits oder  $2^n$  Sequenznummern
- Nicht alle davon können gleichzeitig verwendet werden
  - auch bei Alternating Bit Protocol nicht möglich
- “Gleitende Fenster” (sliding windows) bei Sender und Empfänger behandeln dieses Problem
  - Sender: Sende-Fenster
    - Folge von Sequenznummer, die zu einer bestimmten Zeit gesendet werden können
  - Empfänger: Empfangsfenster
    - Folge von Sequenznummer, die er zu einer bestimmten Zeit zu akzeptieren bereit ist
  - Größe der Fenster können fest sein oder mit der Zeit verändert werden
  - Fenstergröße entspricht Flusskontrolle

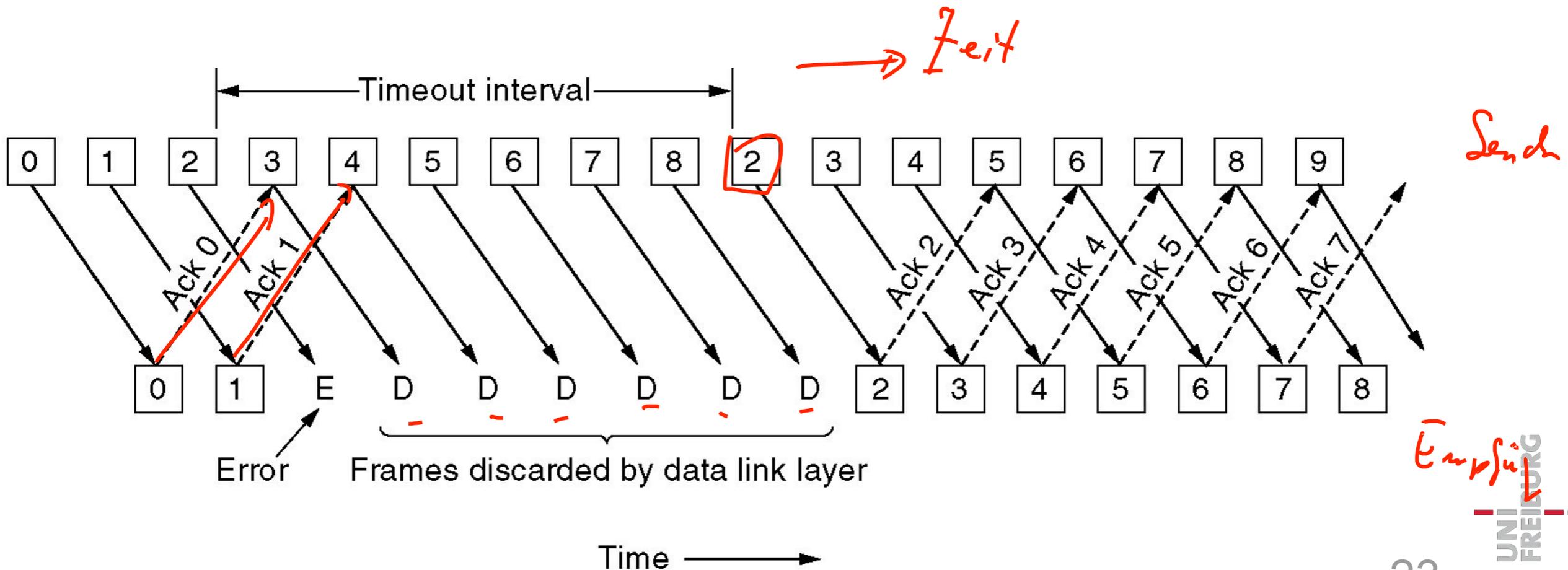
# Beispiel

- “Sliding Window”-Beispiel für  $n=3$  und fester Fenstergröße = 1
- Der Sender zeigt die momentan unbestätigten Sequenznummern an
  - Falls die maximale Anzahl nicht bestätigter Frames bekannt ist, dann ist das das Sende-Fenster



- a. Initial: Nichts versendet
- b. Nach Senden des 1. Frames mit Seq.Nr. 0
- c. Nach dem Empfang des 1. Frame
- d. Nach dem Empfang der Bestätigung

- Annahme:
  - Sicherungsschicht muss alle Frames korrekt in der richtigen Reihenfolge verschicken
  - Sender "pipelined" Paket zur Erhöhung der Effizienz
- Bei Paketverlust:
  - werden alle folgenden Pakete ebenfalls fallen gelassen



- Mit Empfangsfenster der Größe 1 können die Frames, die einem verlorenen Frame folgen, nicht durch den Empfänger bearbeitet werden
  - Sie können einfach nicht bestätigt werden, da nur eine Bestätigung für des letzte korrekt empfangene Paket verschickt wird
- Der Sender wird einen “Time-Out” erhalten
  - Alle in der Zwischenzeit versandten Frames müssen wieder geschickt werden
  - “Go-back N” Frames!
- Kritik
  - Unnötige Verschwendung des Mediums
  - Spart aber Overhead beim Empfänger

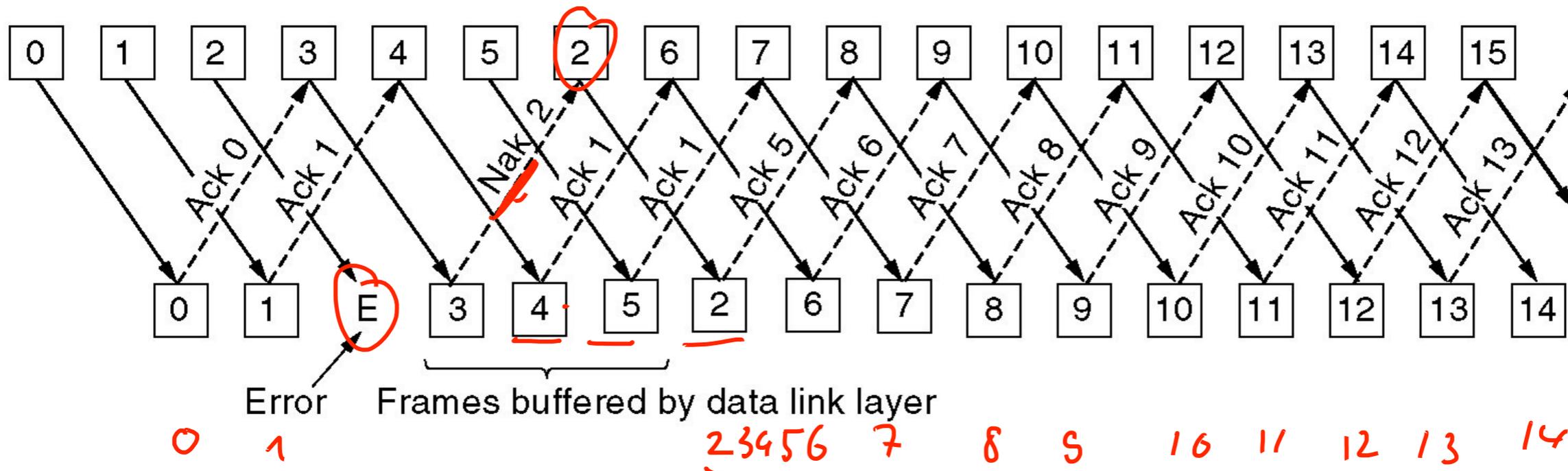
# Selektierte Wiederholung

Handwritten:  
 $\text{Hä!} \hat{=} \text{Nach}$   
 $\text{04} \hat{=} \text{Ac4}$

■ Angenommen

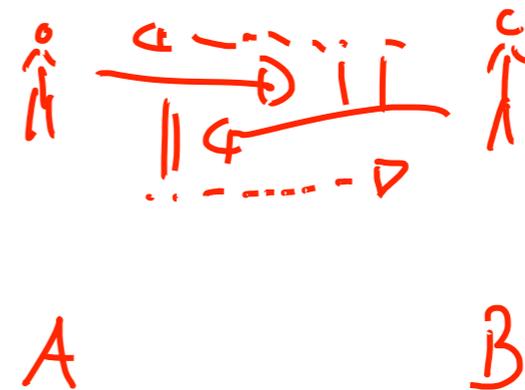
- der Empfänger kann die Pakete puffern, welche in der Zwischenzeit angekommen sind
- d.h. das Empfangsfenster ist größer als 1

■ Beispiel



- Der Empfänger informiert dem Sender fehlende Pakete mit negativer Bestätigung
- Der Sender verschickt die fehlenden Frames selektiv
- Sobald der fehlende Frame ankommt, werden alle (in der korrekten Reihenfolge) der Vermittlungsschicht übergeben

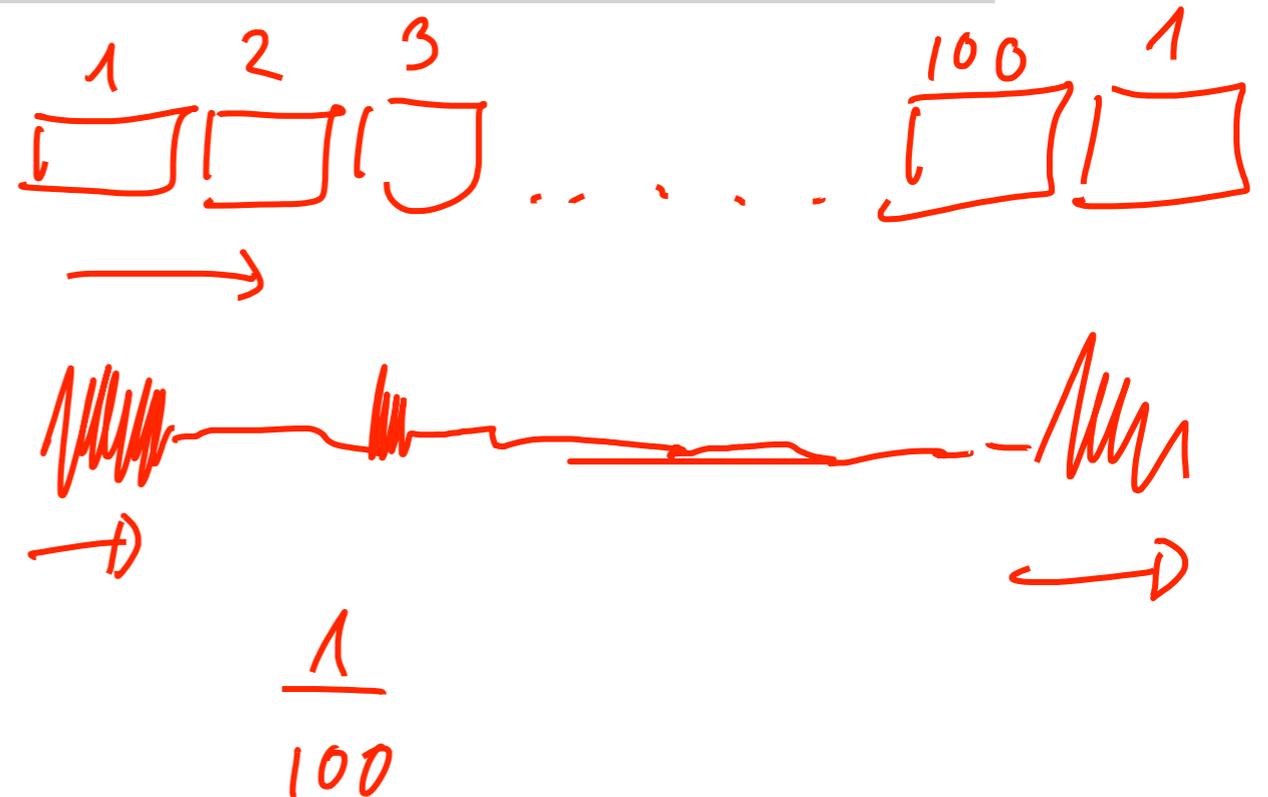
- Simplex
  - Senden von Informationen in einer Richtung
- Duplex
  - Senden von Informationen in beide Richtungen
- Bis jetzt:
  - Simplex in der Vermittlungsschicht
  - Duplex in der Sicherungsschicht
- Duplex in den höheren Schichten
  - Nachrichten und Datenpakete separat in jeder Richtung
  - Oder Rucksack-Technik
    - Die Bestätigung wird im Header eines entgegen kommenden Frames gepackt



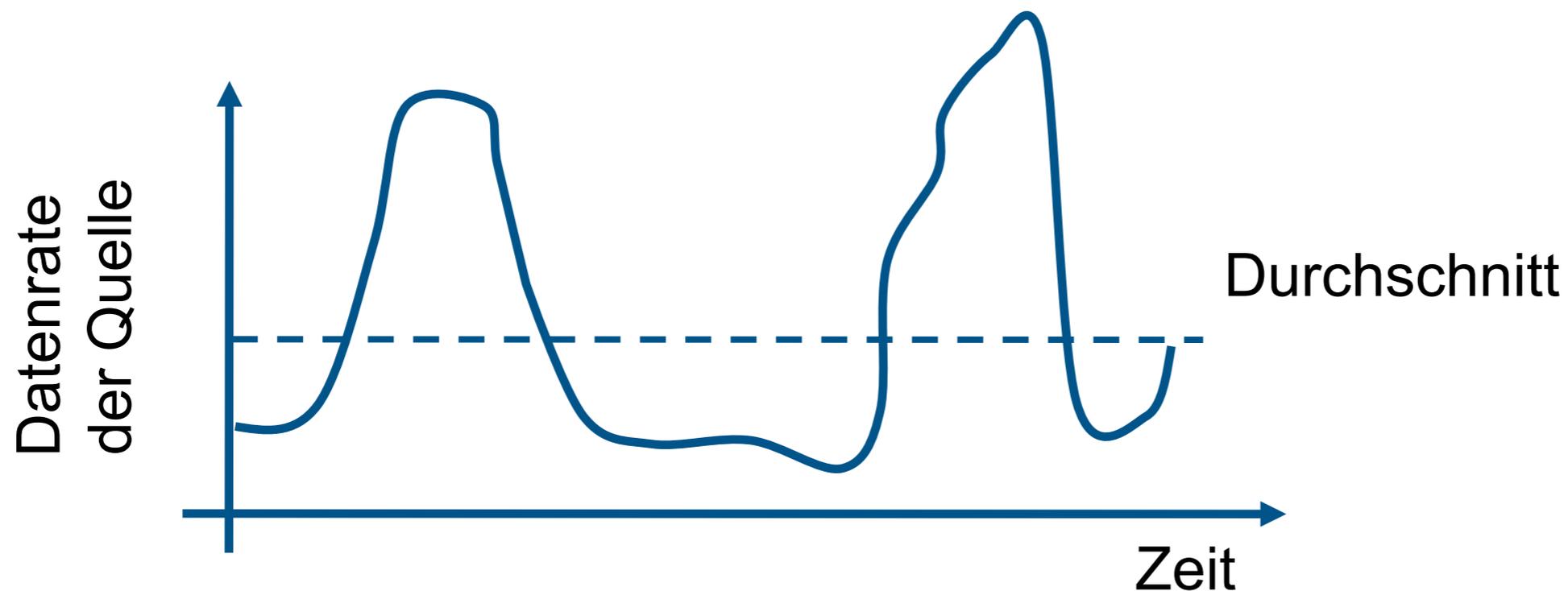
- Die Bitübertragung kann erst stattfinden, wenn das Medium reserviert wurde
  - Funkfrequenz bei drahtloser Verbindung (z.B. W-LAN 802.11, GSM, GPRS)
  - Zeitraum bei einem Kabel mit mehreren Rechnern (z.B. Ethernet)
- Aufgabe der Sicherungsschicht
  - Koordination zu komplex für die “einfache” Bitübertragungsschicht

- ① Statisches Multiplexen
- ② Dynamische Kanalbelegung
  - Kollisionsbasierte Protokolle ⚡
  - Kollisionsfreie Protokolle (contention-free) ⚡
  - Protokolle mit beschränktem Wettbewerb (limited contention)

- Gegeben sei eine einzelne Leitung (Ressource)
- Mehreren Kommunikationsverbindungen werden feste Zeiträume/Kanäle (slots/channels) zugewiesen
  - Oder: Feste Frequenzbänder werden ihnen zugewiesen
- Feste Datenraten und entsprechenden Anteilen am Kanal
  - Quellen lasten die Leitung aus



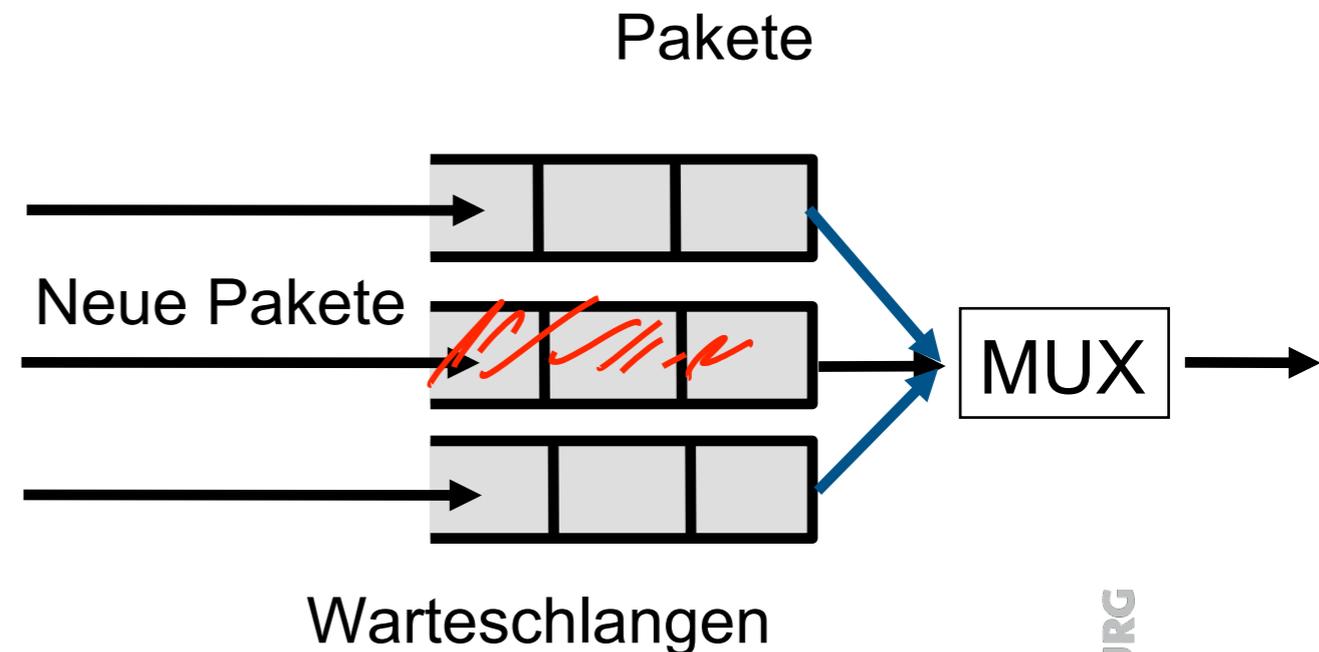
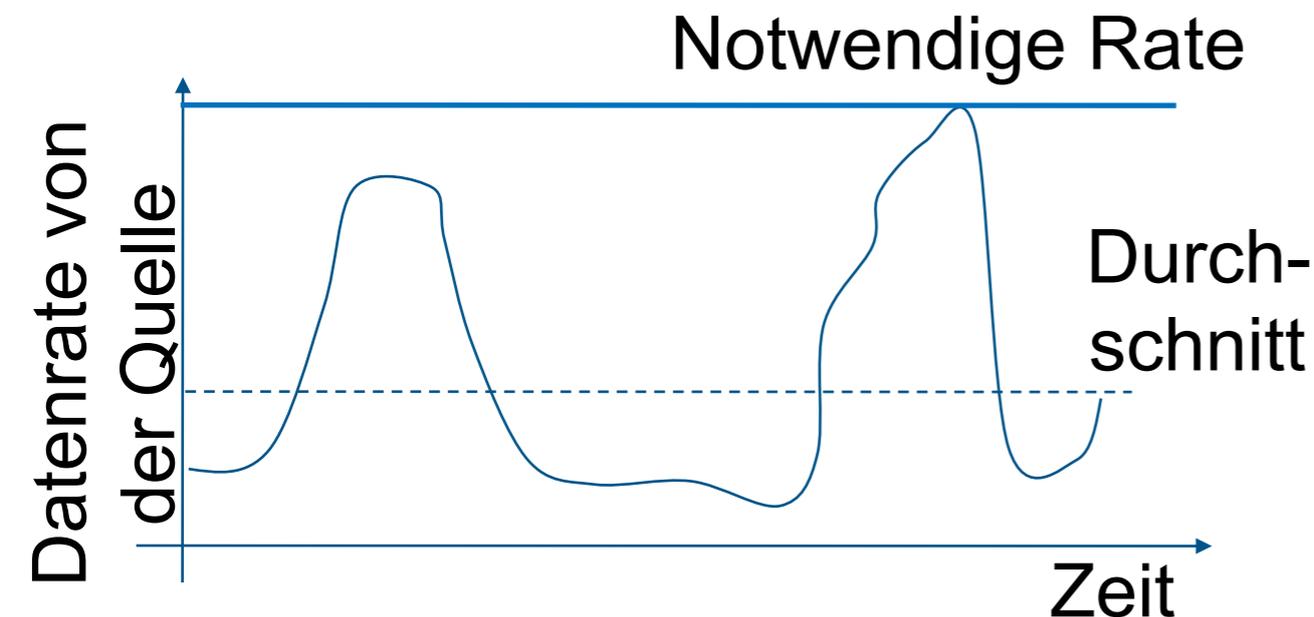
- Problem: Verkehrsspitzen (bursty traffic)
  - Definition: Großer Unterschied zwischen Spitze und Durchschnitt
  - In Rechnernetzwerken: Spitze/Durchschnitt = 1000/1 nicht ~~ungewöhnlich~~



- Leitung für statisches Multiplexen:
- entweder
  - Genügend große Kapazität um mit dem Peak fertig zu werden
  - Verschwendung, da die Durchschnittsrate den Kanal nicht

auslasten wird

- oder
  - Ausgelegt für Durchschnittsrate
  - Versehen mit Warteschlangen (queue)
  - Vergrößerung der Verzögerung (delay) der Pakete

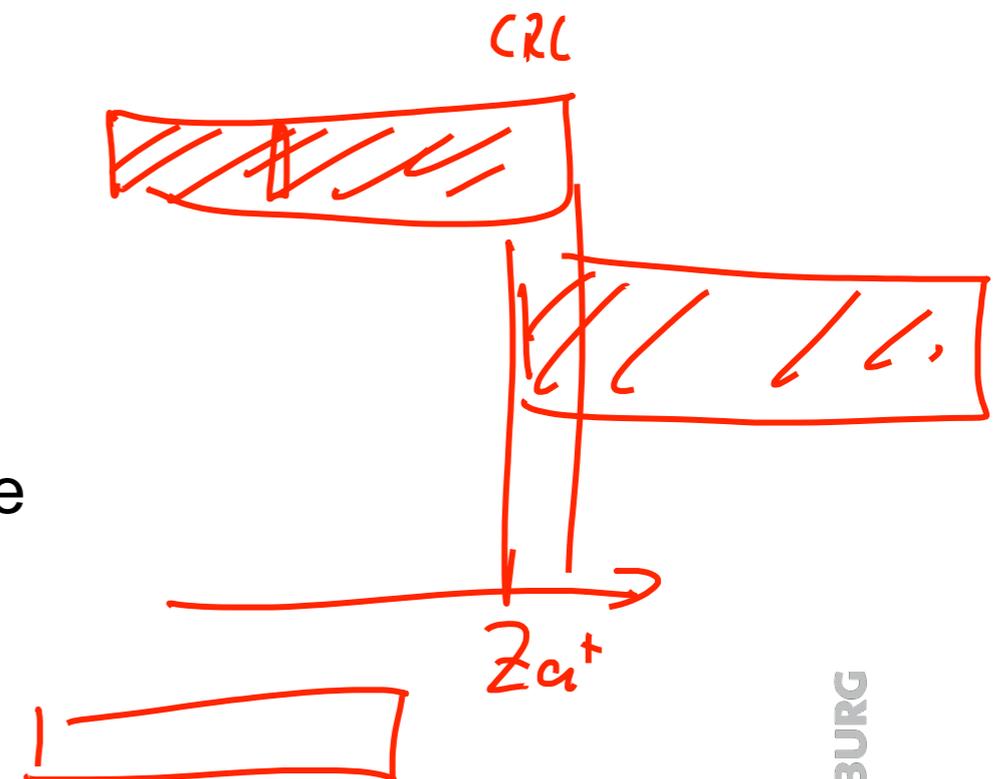
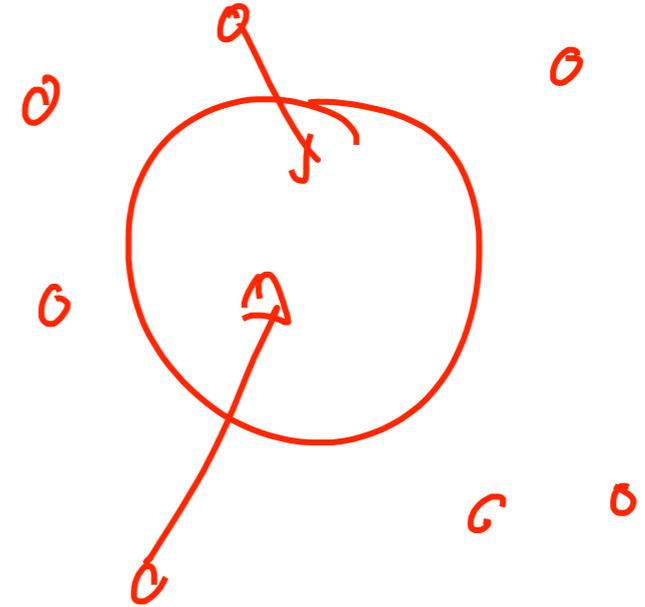


- Vergleich der Verzögerung
- Ausgangsfall:
  - Kein Multiplexing
  - Einfacher Datenquelle mit Durchschnittsrate  $\rho$  (bits/s) und der Leitungskapazität  $C$  bits/s
  - Sei  $T$  die Verzögerung
- Multiplex-Fall
  - Die Datenquelle wird in  $N$  Quellen unterteilt mit der selben Datenrate
  - Statischer Multiplex über die selbe Leitung
  - Dann ergibt sich (im wesentlichen) die Verzögerung:  $N T$
- Schluss: Statisches Multiplexen vergrößert den Delay eines Pakets in der Regel um den Faktor  $N$ 
  - Grund: Bei einer Verkehrsspitze sind  $n-1$  Kanäle leer

- Statisches Multiplexen
- Dynamische Kanalbelegung
  - Kollisionsbasierte Protokolle
  - Kollisionsfreie Protokolle (contention-free)
  - Protokolle mit beschränktem Wettbewerb (limited contention)

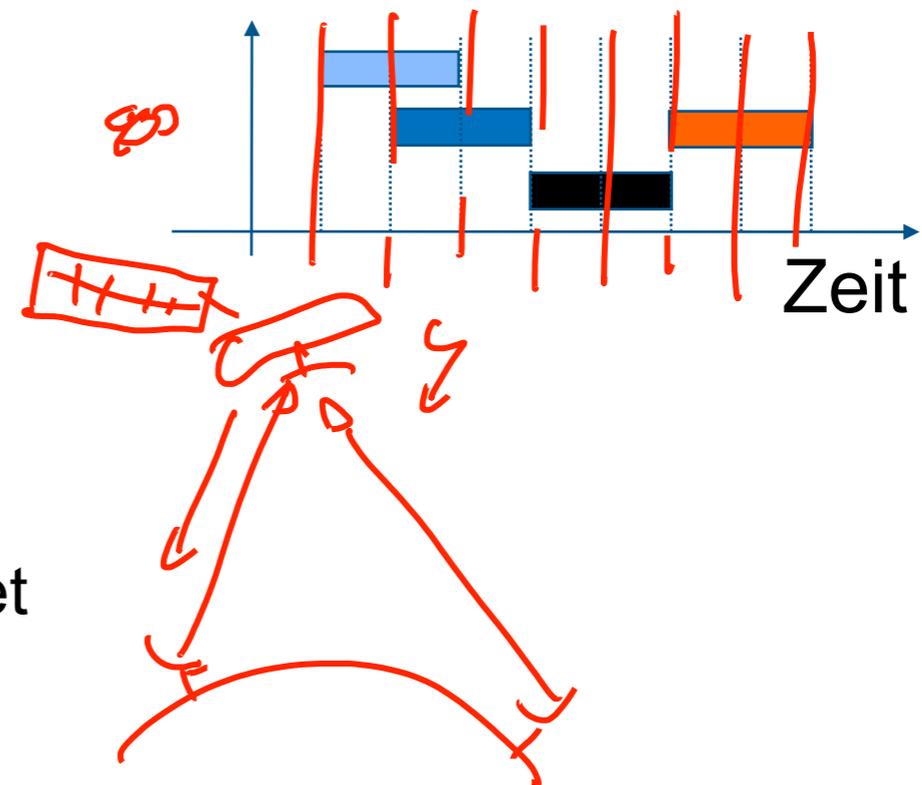
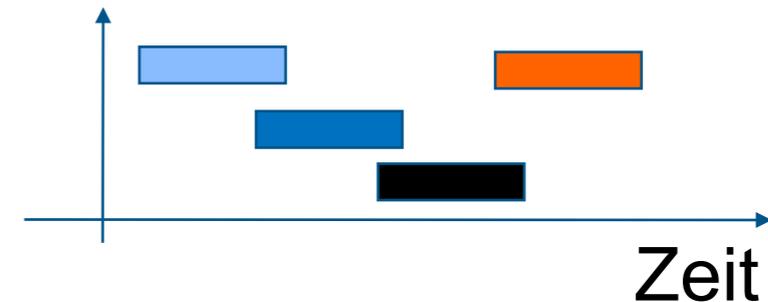
- Statisches Multiplexing ist nicht geeignet für Datenverbindung mit Spitzen
- Alternative: Zuweisung des Slots/Kanals an die Verbindung mit dem größten Bedarf
  - Dynamische Medium-Belegung
  - statt fester
- Der Mediumzugriff wird organisiert:
  - Mediumszugriff-Protokoll (Medium Access Control protocol - MAC)

- Stationsmodell (terminal model)
  - N unabhängige Stationen möchten eine Leitung/ Ressource teilen
  - Mögliches Lastmodell:
    - Wahrscheinlichkeit, dass ein Paket im Intervall der Länge  $\Delta t$  erzeugt wird ist  $\lambda \Delta t$  für eine Konstante  $\lambda$
- Eine Leitung/Kanal
  - für alle Stationen
  - Keine weitere Verbindungen möglich
- Collision assumption
  - Nur ein einfacher Frame kann auf dem Kanal übertragen werden
  - Zwei (oder mehr) sich zeitlich überschneidende Frames kollidieren und werden gelöscht
  - Noch nicht einmal Teile kommen an



## Zeitmodelle

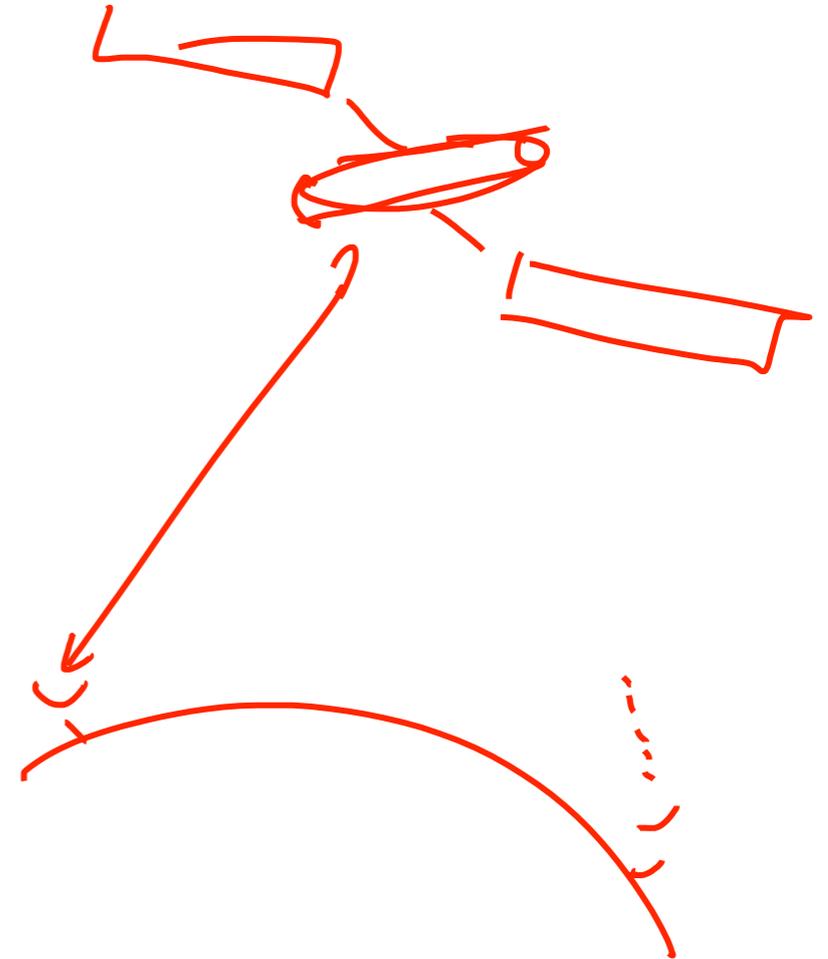
- Kontinuierlich
  - Übertragungen können jeder Zeit beginnen (keine zentrale Uhr)
- Diskret (Slotted time)
  - Die Zeitachse ist in Abschnitte (slots) unterteilt
  - Übertragungen können nur an Abschnittsgrenzen starten
  - Slots können leer (idle), erfolgreich (mit Übertragung) sein oder eine Kollision beinhalten



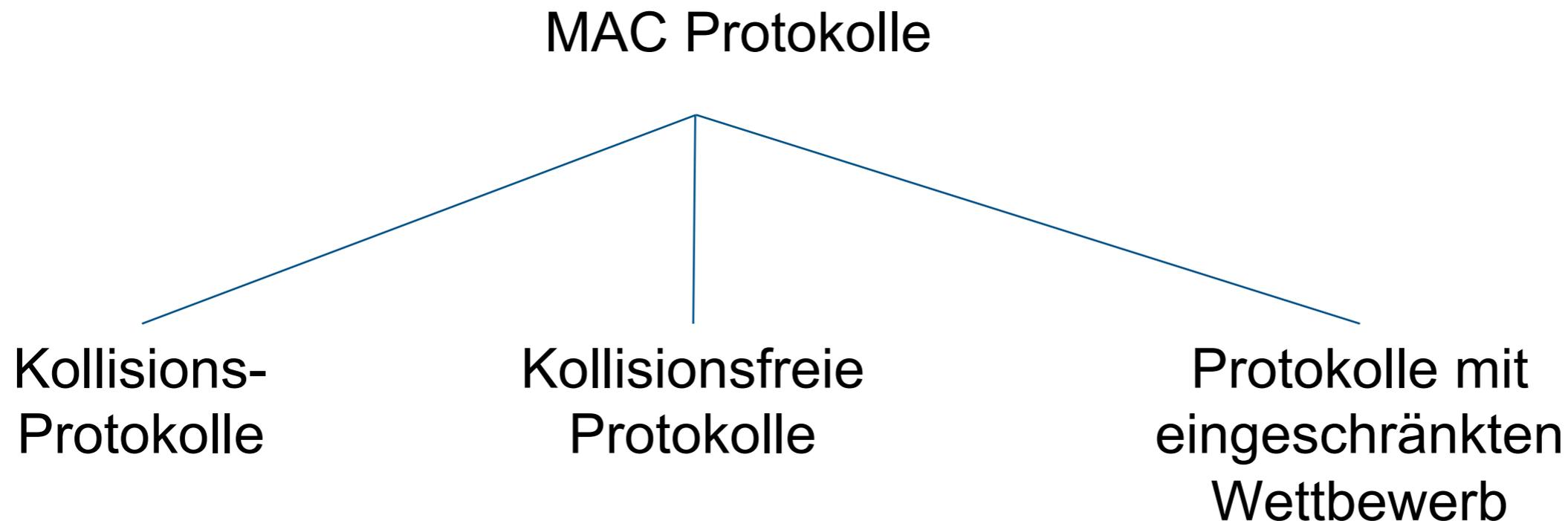
## Träger-Messung (Carrier Sensing)

- Stationen können erkennen ob der Kanal momentan von anderen Stationen verwendet wird
  - Nicht notwendigerweise zuverlässig

- Methoden zur Bewertung der Effizienz einer Kanalzuweisung
- Durchsatz (throughput)
  - Anzahl Pakete pro Zeiteinheit
  - Besonders bei großer Last wichtig
- Verzögerung (delay)
  - Zeit für den Transport eines Pakets
  - Muss bei geringer Last gut sein
- Gerechtigkeit (fairness)
  - Gleichbehandlung aller Stationen
  - Fairer Anteil am Durchsatz und bei Delay



- Unterscheidung: Erlaubt das Protokoll Kollisionen?
  - Als Systementscheidung
  - Die unbedingte Kollisionsvermeidung kann zu Effizienzeinbußen führen



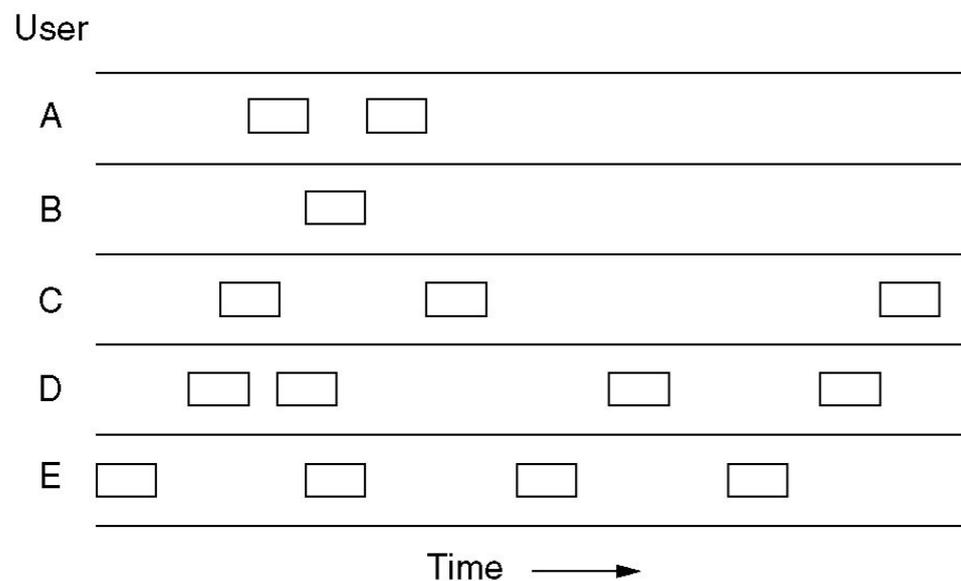
System mit Kollisionen: **Contention System**

## ■ Algorithmus

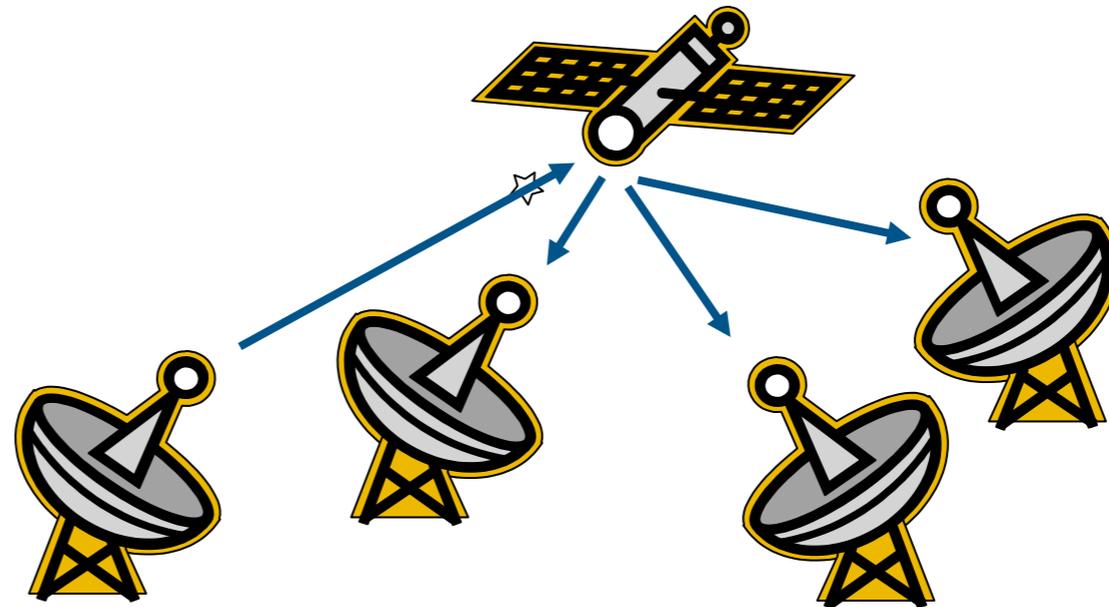
- Sobald ein Paket vorhanden ist, wird es gesendet

## ■ Ursprung

- 1985 by Abrahmson et al., University of Hawaii
- Ziel: Verwendung in Satelliten-Verbindung



Pakete werden zu beliebigen Zeiten übertragen



# ALOHA – Analyse

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{\lambda}{n}\right)^n = e^{-\lambda}$$

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{1}{x}\right)^x = 0,367... = \frac{1}{e}$$

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{x}\right)^x = e$$

1	2
$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{4}$

$P(x; \text{Sendet Paket})$

0	1	2	# Pakete
$(1 - \frac{1}{4}) / (1 - \frac{1}{4})$	$2 \cdot \frac{1}{4} \cdot (1 - \frac{1}{4})$	$(\frac{1}{4})^2$	

## ■ Vorteile

- Einfach ✓
- Keine Koordination notwendig ✓

## ■ Nachteile

### • Kollisionen

- Sender überprüft den Kanalzustand nicht

- Sender hat keine direkte Methode den Sende-Erfolg zu erfahren

- Bestätigungen sind notwendig
- Diese können auch kollidieren

1	2	3	...	n
$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	...	...	...
$(\frac{1}{2})^2$	$(\frac{1}{2})^2$	$(\frac{1}{2})^2$	$(\frac{1}{2})^2$	$(\frac{1}{2})^2$

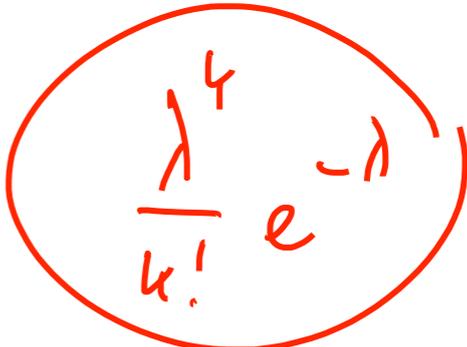
$$e^{-\lambda} \left(1 - \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{n}\right)^n \left(\frac{n}{1}\right) \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{n} \cdot \left(1 - \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{n}\right)^{n-1}$$

$$\left(\frac{n}{2}\right) \cdot \left(\frac{1}{2n}\right)^2 \cdot \left(1 - \frac{1}{2n}\right)^{n-2}$$

- Betrachte Poisson-Prozess zur Erzeugung von Paketen
  - Entsteht durch “unendlich” viele Stationen, die sich gleich verhalten
  - Zeit zwischen zwei Sende-Versuchen ist exponentiell verteilt
  - Sei  $G$  der Erwartungswert der Übertragungsversuche pro Paketlänge
  - Alle Pakete haben gleiche Länge
  - Dann gilt

$$P[\underline{k \text{ Versuche}}] = \frac{G^k}{k!} e^{-G}$$

$G = \lambda$



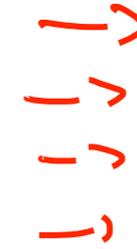
$\frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda}$

- Um eine erfolgreiche Übertragung zu erhalten, darf keine Kollision mit einem anderen Paket erfolgen
- Wie lautet die Wahrscheinlichkeit für eine solche Übertragung?

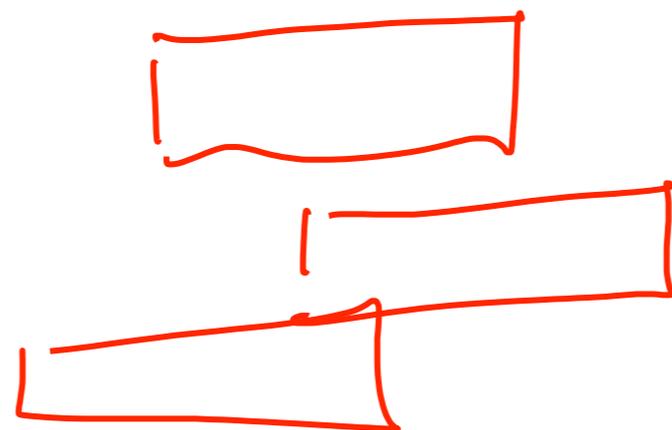
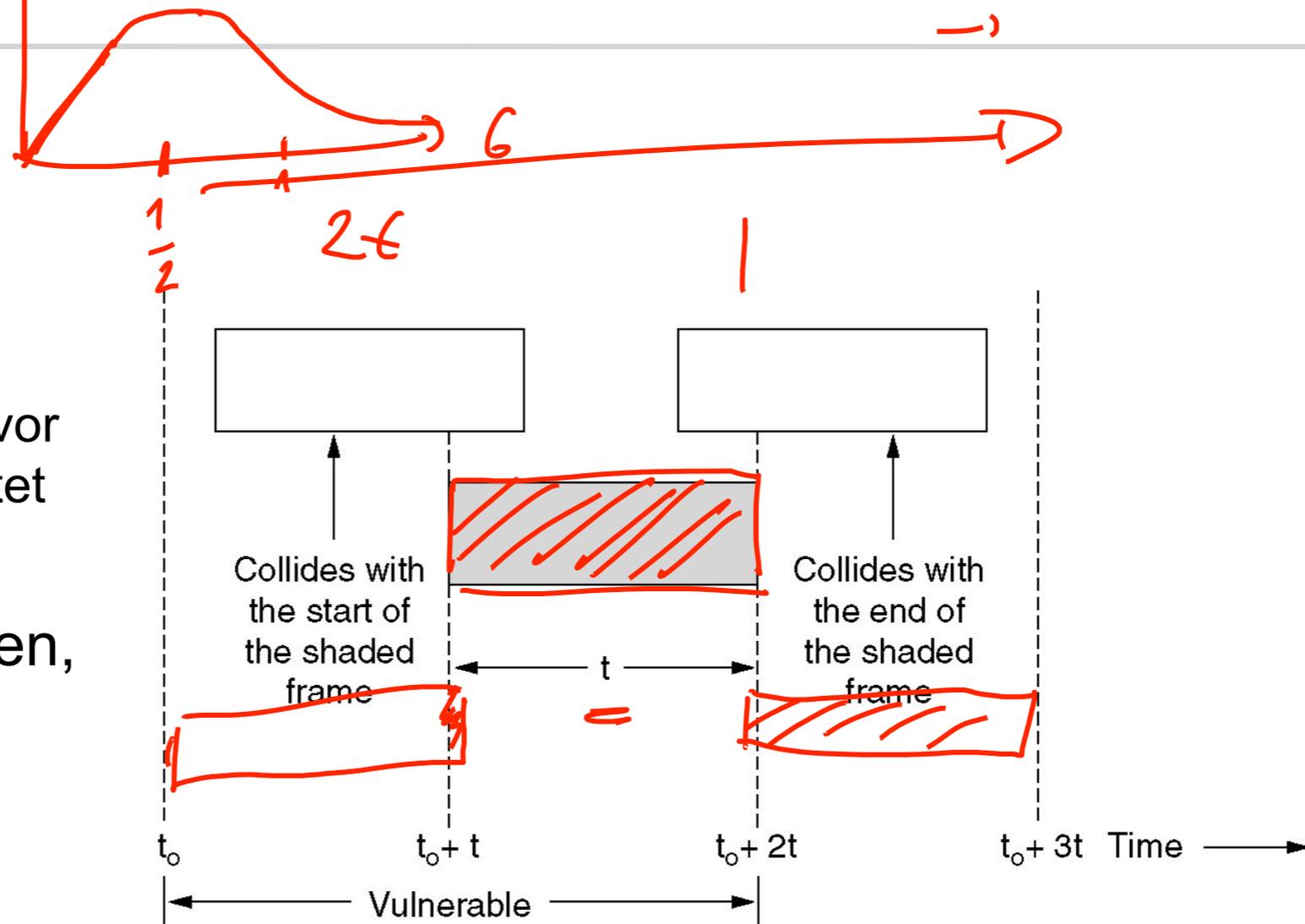
# ALOHA – Effizienz

Durchsatz

$$G \cdot e^{-2G}$$

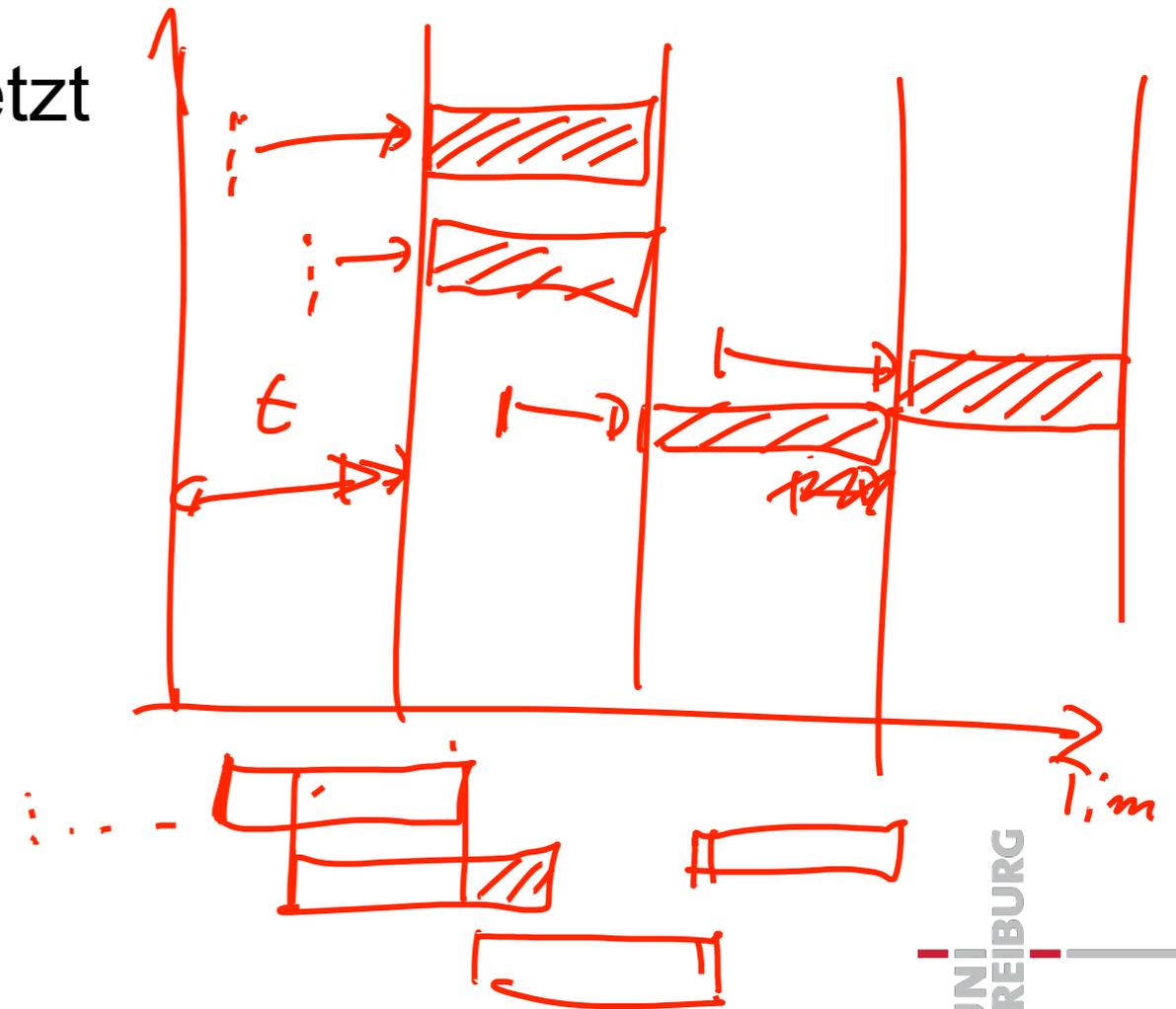


- Ein Paket X wird gestört, wenn
  - ein Paket kurz vor X startet
  - wenn ein Paket kurz vor dem Ende von X startet
- Das Paket wird erfolgreich übertragen, wenn in einem Zeitraum von zwei Paketen kein (anderes) Paket übertragen wird
- Durchsatz:
  - $S(G) = G e^{-2G}$
  - Optimal für  $G=1/2$ ,  $S=1/e$



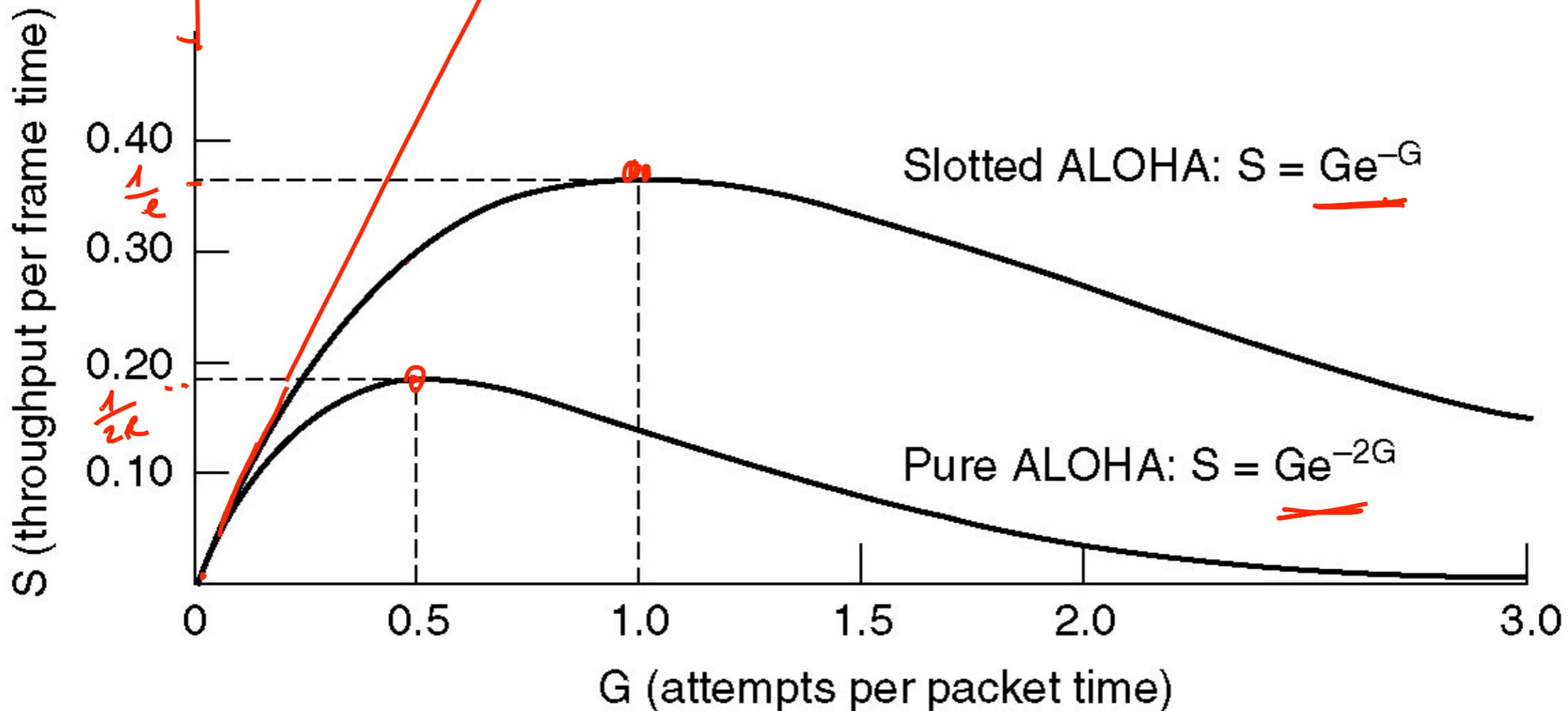
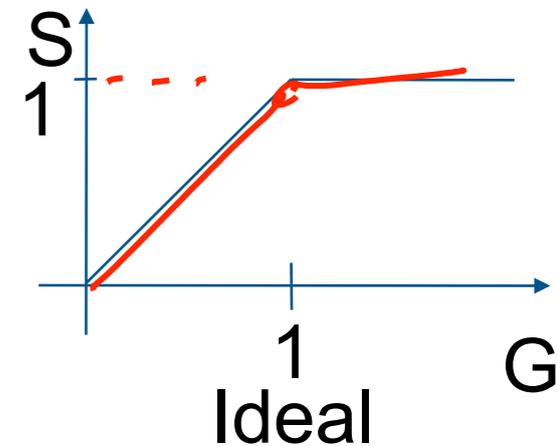
# Slotted ALOHA

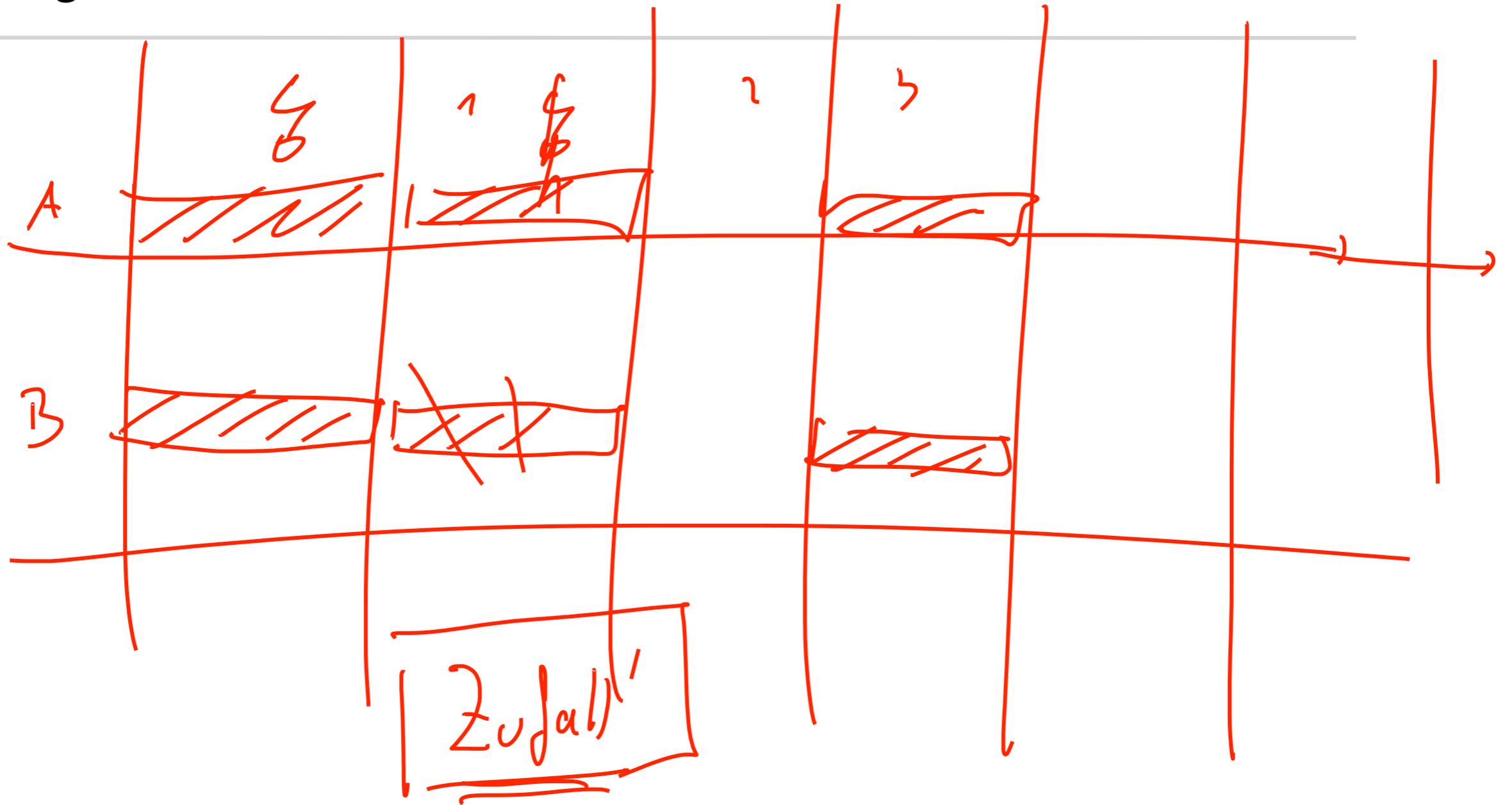
- ALOHAs Problem:
  - Lange Verwundbarkeit eines Pakets
- Reduktion durch Verwendung von Zeitscheiben (Slots)
  - Synchronisation wird vorausgesetzt
- Ergebnis:
  - Verwundbarkeit wird halbiert
  - Durchsatz:
    - $S(G) = Ge^{-G}$
    - Optimal für  $G=1$ ,  $S=1/e$

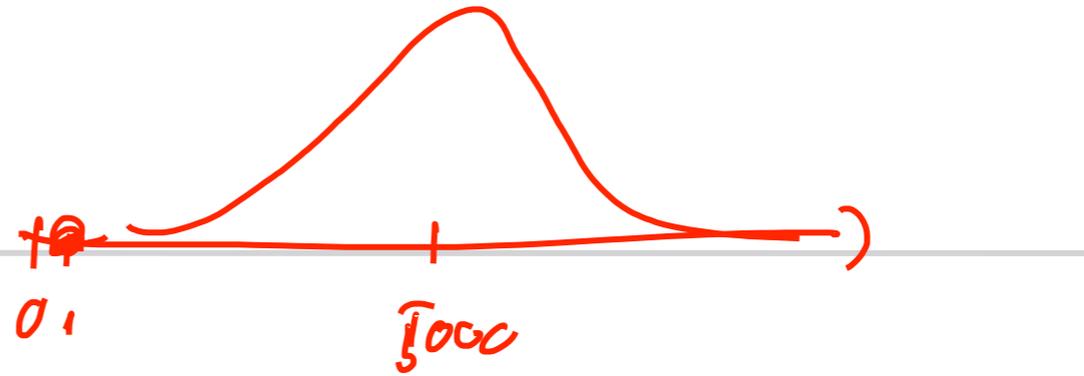


# Durchsatz in Abhängigkeit der Last

- Für (slotted) ALOHA ist eine geschlossene Darstellung in Abhängigkeit von  $G$  möglich
- Kein gutes Protokoll
  - Durchsatz bricht zusammen, wenn die Last zunimmt







		1		
A	4	<del>1</del>	<del>1</del>	<del>1</del>
B	4	<del>1</del>	<del>1</del>	<del>1</del>
		$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{4}$

$$\begin{array}{l}
 \begin{array}{ccc|c}
 \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 1 \\
 \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 2 \\
 \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 3
 \end{array} \\
 \downarrow \\
 \begin{array}{ccc|c}
 \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 1 \\
 \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 2 \\
 \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 3
 \end{array}
 \end{array}$$

$$\sum_{i=1}^{\infty} \frac{1}{2^i} \cdot i = 2$$